

1. Legyen $W \leq \mathbb{R}^3$ altér, melynek generátorrendszere $\{(1, 0, 1), (1, 1, 0)\}$.

a) Adjuk meg W^\perp egy bázisát.

b) Határozzuk meg W altérre való merőleges vetítés mátrixát báziscserével és anélkül, azaz használva $P_W = A(A^T A)^{-1} A^T$ képletet.

c) Bontsuk fel a $\mathbf{v} = (1, 1, 1)$ vektort W -beli és W^\perp -beli összetevők összegére!

Megoldás: a)

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right] \text{ megoldása } \begin{array}{l} x = -t \\ y = t \\ z = t \end{array}, \text{ azaz } \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = t \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix},$$

tehát W^\perp bázisa $\{(-1, 1, 1)\}$.

b) Báziscserével: A $\mathcal{B} = \{(1, 0, 1), (1, 1, 0), (-1, 1, 1)\}$ bázisban a vetítés mátrixa a $D = \text{diag}(1, 1, 0)$ mátrix, mert a bázis első két vektorát (a W -beli vektorokat) önmagukba képezi, így ezek koordinátavektora $(1, 0, 0)^T$ és $(0, 1, 0)^T$, az utolsót, amely W -re merőleges, pedig $\mathbf{0}$ -ba. Így a vetítés standard mátrixa $T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} D T_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}} = T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} D T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}}^{-1} =$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

A $P_W = A(A^T A)^{-1} A^T$ képlettel, ahol A oszlopai a W báziselemei:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad A^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad A^T A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \quad (A^T A)^{-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix},$$

$$P_W = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

c) $\mathbf{v} = P_W \mathbf{v} + (\mathbf{v} - P_W \mathbf{v}) = \left(\frac{4}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right) + \left(-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right)$.

2. Legyen W az $(1, 0, 1), (1, 1, 0)$ vektorok által generált altér, W_1 pedig az $(1, 1, 1)$ vektor által generált altér \mathbb{R}^3 -ban.

a) Határozzuk meg a W_1 mentén W -re való vetítés mátrixát standard bázisban báziscserével.

b) Határozzuk meg, a W mentén W_1 -re való vetítés mátrixát standard bázisban báziscserével.

c) Az a) és b) feladatokat oldjuk meg, a $P_1 = [W, 0][W, W_1]^{-1}$, $P_2 = [W_1, 0][W_1, W]^{-1}$ képlettel is!

Megoldás: a) A $\mathcal{B} = \{(1, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 1)\}$ bázisban az egyenes mentén a síkra való vetítés mátrixa $D = \text{diag}(1, 1, 0)$, így a standard bázisban $T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} D T_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}} = T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} D T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}}^{-1} =$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

b) A \mathcal{B} bázisban a sík mentén az egyenesre való vetítés mátrixa $\text{diag}(0, 0, 1)$, így a standard mátrixa $T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} D T_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}}^{-1} =$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

c)

$$P_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

3. Határozzuk meg az $x - y = 1, x - y = 2$ ellentmondásos lineáris egyenletrendszer legjobban közelítő megoldásait normálegyenlet segítségével! Határozzuk meg az egyetlen sortérbe eső (minimális abszolútértékű) közelítést.

$$\text{Megoldás: } [A|\mathbf{b}] = \begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 1 \\ 1 & -1 & | & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$[A^T A | A^T \mathbf{b}] = A^T [A|\mathbf{b}] = \begin{bmatrix} 2 & -2 & | & 3 \\ -2 & 2 & | & -3 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 3/2 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

Az utóbbinak a megoldása $\begin{bmatrix} 3/2 + t \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ($t \in \mathbb{R}$). A minimális abszolút értékű közelítő megoldást az $(1, 1)$ által generált nulltérre való merőlegesség feltételének hozzáadásával kapjuk:

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 3/2 \\ 1 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & -1 & | & 3/2 \\ 0 & 2 & | & -3/2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & | & 3/4 \\ 0 & 1 & | & -3/4 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/4 \\ -3/4 \end{bmatrix}.$$

4. (Lineáris regresszió) Legyen $y = a + bx$ ismeretlen egyenes. Három mérési eredmény szerint $(1, 1), (2, 3), (4, 6)$ az egyenesen lévő (x_i, y_i) pontok mért koordinátái. Keressük a legjobban közelítő megoldást (a, b) -re normálegyenlet segítségével. (A sorai $1, x_i$ -k b sorai y_i -k)

Megoldás: Az $a + b = 1, a + 2b = 3, a + 4b = 6$ egyenletrendszer legjobban közelítő megoldását keressük.

$$[A|\mathbf{b}] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 2 & | & 3 \\ 1 & 4 & | & 6 \end{bmatrix} \Rightarrow [A^T A | A^T \mathbf{b}] = A^T [A|\mathbf{b}] = \begin{bmatrix} 3 & 7 & | & 10 \\ 7 & 21 & | & 31 \end{bmatrix} \mapsto$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 7 & | & 10 \\ 1 & 7 & | & 11 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 7 & | & 11 \\ 0 & -14 & | & -23 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & | & -1/2 \\ 0 & 1 & | & 23/14 \end{bmatrix}.$$

Tehát a legjobban közelítő egyenes (azaz amelynél az adott x_i értékeknél a hibák négyzetösszege minimális), $y = -\frac{1}{2} + \frac{23}{14}x$.

5. Határozzuk meg a következő mátrixok pszeudoinvertét a független sorokra vagy oszlopokra vonatkozó képlet, vagy bázisfelbontás segítségével:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}, [1 \ 1 \ 1 \ 1].$$

Megoldás: Ha egy B mátrix teljes oszloprangú, akkor $B^{\| -1 \|} = (B^T B)^{-1} B^T$, ha C teljes sorrangú, akkor $C^{\| -1 \|} = C^T (C C^T)^{-1}$, ha az A mátrixra egyik feltétel sem teljesül, akkor az A bázisfelbontása olyan $A = BC$ szorzatot ad, amelyre B teljes oszloprangú és C teljes sorrangú, és ekkor $A^{\| -1 \|} = C^{\| -1 \|} B^{\| -1 \|}$.

$$\text{a) } A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow A = BC = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} [1 \ 1] \Rightarrow$$

$$C^{\| -1 \|} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \left([1 \ 1] \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right)^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad B^{\| -1 \|} = \left([1 \ 2] \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right)^{-1} [1 \ 2] = \frac{1}{5} [1 \ 2] \Rightarrow$$

$$A^{\| -1 \|} = C^{\| -1 \|} B^{\| -1 \|} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

$$\text{b) } A = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow A = BC = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} [0 \ 1] \Rightarrow$$

$$C^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right)^{-1} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad B^{\|^{-1}\|} = \left(\begin{bmatrix} 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} \right)^{-1} \begin{bmatrix} 2 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$A^{\|^{-1}\|} = C^{\|^{-1}\|} B^{\|^{-1}\|} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

c) $C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ teljes sorrangú, így $C^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right)^{-1} =$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}.$$

d) $C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ teljes sorrangú, így $C^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right)^{-1} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$

6. Mutassuk meg, hogy általában nem igaz, hogy $(AB)^{\|^{-1}\|}$ egyenlő lenne $B^{\|^{-1}\|}A^{\|^{-1}\|}$ -zel. Tekintsük az $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ és $B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ mátrixokat!

Megoldás: Legyen $C = AB$. A három mátrix bázisfelbontása

$$A = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{és} \quad C = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \text{amiből}$$

$$A^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$B^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix},$$

$$C^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \text{de} \quad B^{\|^{-1}\|}A^{\|^{-1}\|} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

7. Oldjuk meg a 3. feladatot az együtthatómátrix pszeudoinvertálással való beszorzással is!

Megoldás: $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow$

$$A^{\|^{-1}\|} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}^{\|^{-1}\|} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \text{A legjobb közelítő}$$

megoldás:

$$A^{\|^{-1}\|} \mathbf{b} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/4 \\ -3/4 \end{bmatrix}.$$