

Gyakorló feladatok

1. Igazak-e minden $n \times n$ -es A, B mátrixra az alábbi egyenlőségek?

a) $(A + B)(A - B) = A^2 - B^2$

b) $(A + I)(A - I) = A^2 - I^2$

c) $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$

d) $(AB)^T = A^T B^T$

Megoldás: a), c): Nem igazak, csak amikor $AB = BA$.

b): Igaz. d) $(AB)^T = B^T A^T$, tehát általában a d) állítás sem igaz, csak amikor $AB = BA$.

2. Írjuk fel az alábbi A mátrix bázisfelbontását, majd ezt felhasználva bontsuk fel a mátrixot $r(A)$ darab 1 rangú mátrix összegére!

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Megoldás: Hozzuk az A mátrixot redukált lépcsős alakra!

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Ennek alapján az $A = BR$ bázisfelbontásban B oszlopai az A bázisoszlopai, R sorai pedig a redukált lépcsős alak nemnulla sorai. Ezután a diádokra bontás tagjait a B oszlopainak az R ugyanannyiadik soraival való szorzatai adják.

$$\begin{aligned} A = BR &= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot [1 \ 0 \ 1] + \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot [0 \ 1 \ 2] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

3. Lineárisak-e a következő leképezések? Ha igen, mi a standard mátrixuk?

a) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y, z) = (x + 1, 2, 3)$

b) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y) = (x + y, -y, 2x)$

c) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(\mathbf{v}) = |\mathbf{v}|$

d) az \mathbb{R}^3 90° -os forgatása a z tengely körül

e) az $x + y - 2z = 0$ síkra való tükrözés

f) $g \circ f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, ahol f az $y = x$ egyenesre, g pedig az x tengelyre való tükrözés

Megoldás: a) Nem lineáris, például mert $f(\mathbf{0}) \neq \mathbf{0}$

b) Lineáris:

$$\begin{aligned} f((x, y) + (x', y')) &= f(x + x', y + y') = \\ &= (x + x' + y + y', -y - y', 2x + 2x') = \\ &= (x + y, -y, 2x) + (x' + y', -y', 2x') = \\ &= f(x, y) + f(x', y'), \text{ és} \\ f(\lambda(x, y)) &= f(\lambda x, \lambda y) = (\lambda x + \lambda y, -\lambda y, 2\lambda x) = \\ &= \lambda((x + y, -y, 2x)) = \lambda f(x, y). \end{aligned}$$

Az \mathbf{e}_1 és \mathbf{e}_2 báziselemek képei lesznek a standard mátrix oszlopai: $f(1,0) = (1,0,2)$ és $f(0,1) = (1,-1,0) \Rightarrow$

$$\text{Az } f \text{ standard mátrixa } A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}.$$

Vagy közvetlenül a függvény megadásából is leolvashatjuk a standard mátrixot:

$$A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x+y \\ -y \\ 2x \end{bmatrix} \quad \text{teljesül az } A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \text{ mátrixra.}$$

És ez egyúttal a linearitást is bizonyítja (a korábbi számolás helyett), mivel egy $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$ mátrixleképezés szükségképpen lineáris.

- c) Nem lineáris, mert például $f(\mathbf{e}_1) = 1$, de $f(-\mathbf{e}_1) = 1 \neq -f(\mathbf{e}_1)$.
 d) Lineáris e)-vel és f)-fel együtt, mert mindegyik az origót helyben hagyó egybevágóság. Az $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$ bázisvektorok képe rendre $\mathbf{e}_2, -\mathbf{e}_1$ és \mathbf{e}_3 , ezért a standard mátrix

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- e) Itt a standard bázisvektorok képének kiszámolása helyett, vagy egy általános (x, y, z) pont képének meghatározása helyett, egyszerűbb egy olyan bázis elemeinek a képét megadni, amelyre a báziselemek vagy a síkból valók (mert azok önmagukba mennek), vagy merőlegesek rá. Legyen $\mathbf{b}_1 = (1, 1, 1)$, $\mathbf{b}_2 = (2, 0, 1)$, $\mathbf{b}_3 = (1, 1, 2)$. Ekkor az A standard mátrixra

$$\begin{aligned} A \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix}^{-1} = \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -1 & 5 & 2 \\ 3 & -3 & 0 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

De mátrixinvertálás helyett transzponálás után szimultán egyenletrendszerként is megoldhatjuk az

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix} A^T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

mátrixegyenletet az ismeretlen A^T mátrix oszlopaira:

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -2 & -1 & -1 & 2 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & -3 & -2 & -2 & 1 \end{array} \right] \mapsto \\ \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1/2 & 0 & 1 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 2/3 & 2/3 & -1/3 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2/3 & -1/3 & 2/3 \\ 0 & 1 & 0 & -1/3 & 2/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & 1 & 2/3 & 2/3 & -1/3 \end{array} \right] \Rightarrow \end{aligned}$$

$$A^T = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 & 2/3 \\ -1/3 & 2/3 & 2/3 \\ 2/3 & 2/3 & -1/3 \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 & 2/3 \\ -1/3 & 2/3 & 2/3 \\ 2/3 & 2/3 & -1/3 \end{bmatrix}.$$

f) Könnyen látható, hogy $\mathbf{e}_1 \xrightarrow{f} \mathbf{e}_2 \xrightarrow{g} -\mathbf{e}_2$, és $\mathbf{e}_2 \xrightarrow{f} \mathbf{e}_1 \xrightarrow{g} \mathbf{e}_1$, így a transzformáció standard mátrixa $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$.

De megkaphatjuk ezt a két transzformáció standard mátrixának kompozíciójaként is:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Vagy felhasználhatjuk azt a geometriai tényt, hogy a sík két egymást metsző tengelyű tükrözésének kompozíciója a metszéspontjuk körüli kétszeres szögű forgatás, és felírhatjuk a $g \circ f$ mátrixát a -90° szögű forgatás mátrixaként is.

4. a) Az előírhatósági tételt használva adjunk meg olyan $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$ lineáris transzformációt, amelyre $0 \neq \text{Im } f \leq \text{Ker } f$.
- b) Lássuk be, hogy bármilyen $U \leq V \leq K^3$ 1- és 2-dimenziós alterekre van olyan f lineáris transzformáció, amelyre $\text{Im } f = U$ és $\text{Ker } f = V$. Hány ilyen transzformáció van $K = \mathbb{Z}_3$ esetén?

Megoldás: a) Ahogy a 10/3. feladat megoldásában láttuk, a dimenziótétel miatt ilyen feltételek mellett $\text{Im } f$ csak egydimenziós lehet, $\text{Ker } f$ pedig kétdimenziós. Elérhetjük, hogy $\text{Im } f = \text{span}(\mathbf{e}_1)$, $\text{Ker } f = \text{span}(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$ legyen: ehhez az kell, hogy $f(\mathbf{e}_1) = \mathbf{0}$, $f(\mathbf{e}_2) = \mathbf{0}$, és $\mathbf{0} \neq f(\mathbf{e}_3) \in \text{span}(\mathbf{e}_1)$ legyen, pl. $f(\mathbf{e}_3) = \mathbf{e}_1$. Az ehhez tartozó mátrix

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

b) Legyen $\{\mathbf{b}_1\}$ az U , és ezt kiegészítve $\{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2\}$ a V egy bázisa. Egészítsük ki az utóbbit a K^3 egy bázisává: $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3\}$. Ahhoz, hogy $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2 \in \text{Ker } f$ legyen, az kell, hogy $f(\mathbf{b}_1) = f(\mathbf{b}_2) = \mathbf{0}$ legyen. Az $\text{Im } f = \text{span}(\mathbf{b}_1)$ feltétel akkor teljesül, ha emellett $f(\mathbf{b}_3) \in \text{span}(\mathbf{b}_1) \setminus \{\mathbf{0}\}$. A dimenziótétel miatt erre az f -re $\text{Ker } f$ pontosan $\text{span}(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2)$ lesz.

$K = \mathbb{Z}_3$ esetén $f(\mathbf{b}_3)$ -ra csak két választás van, így csak két ilyen tulajdonságú f létezik az adott U -hoz és V -hez.

5. Az \mathbb{R}^3 tér $\mathbf{v} = (1, 2, 2)$ irányvektorú, origón átmenő egyenesre körüli 90° -os forgatásához keressünk három olyan független vektort, amelyeknek a képét könnyű meghatározni, és ennek segítségével írjuk fel a transzformáció standard mátrixát!

Megoldás: A $\mathbf{b}_1 = (1, 2, 2)$ vektort a forgatás önmagába viszi, emellé érdemes két olyan vektort választani, amelyek az egyenesre és egymásra is merőlegesek. Az egyik legyen $\mathbf{b}_2 = (2, -2, 1)$, és \mathbf{b}_3 a $\mathbf{b}_1 \times \mathbf{b}_2$ vektoriális szorzattal egyirányú, \mathbf{b}_2 -vel azonos hosszúságú vektor: $\frac{3}{9}(6, 3, -6) = (2, 1, -2)$ (érdeemes volt a második vektort is az elsővel azonos hosszúságúra választani, így a harmadik vektor is szép lett). Ekkor az f transzformáció standard mátrixára, A -ra

$$A[\mathbf{b}_1 \mathbf{b}_2 \mathbf{b}_3] = [\mathbf{b}_1 \mathbf{b}_3 (-\mathbf{b}_2)].$$

A 3.f) feladathoz hasonlóan, szimultán egyenletrendszer megoldásával meghatározhatjuk az A^T , és így az A mátrixot is.

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 2 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & 1 & 2 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -2 & 2 & -1 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 2 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & -6 & -3 & 0 & -3 & -6 \\ 0 & -3 & -6 & -4 & -2 & -5 \end{array} \right] \mapsto \\ \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1/2 & 0 & 1/2 & 1 \\ 0 & 0 & -9/2 & -4 & -1/2 & -2 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/9 & 8/9 & -4/9 \\ 0 & 1 & 0 & -4/9 & 4/9 & 7/9 \\ 0 & 0 & 1 & 8/9 & 1/9 & 4/9 \end{array} \right] \Rightarrow \\ A^T = \begin{bmatrix} 1/9 & 8/9 & -4/9 \\ -4/9 & 4/9 & 7/9 \\ 8/9 & 1/9 & 4/9 \end{bmatrix} &\Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1/9 & -4/9 & 8/9 \\ 8/9 & 4/9 & 1/9 \\ -4/9 & 7/9 & 4/9 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

6. Számítsuk ki az alábbi mátrixok inverzét, ha van!

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 6 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

Megoldás:

$$[A|I] = \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 1 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -3 & 1 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \end{array} \right] = [I|A^{-1}],$$

$$\text{tehát } A^{-1} = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

B nem invertálható, mert nem teljes rangú (az első és a második sor összefügg).

$$\begin{aligned} [C|0] &= \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 6 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -3 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right] \mapsto \\ \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & -3 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] = [I|C^{-1}] \Rightarrow \\ C^{-1} &= \begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [D|I] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -2 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] \mapsto \\ \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1/2 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 1/2 & 0 \end{array} \right] &\mapsto \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 & 1/2 & 0 \end{array} \right] = [I|D^{-1}] \Rightarrow \\ D^{-1} &= \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

7. Oldjuk meg az alábbi mátrixegyenleteket, ha lehet! A, B, C, D az előző feladatban szereplő mátrixok.

$$a) CX = D \quad b) BX = C \quad c) XB = M, \text{ ahol } M = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 5 & 3 & 1 \end{bmatrix} \quad d) XB = AM$$

Megoldás: a) Kihaszználhatjuk, hogy az előző feladatban kiszámoltuk C inverzét, és abból

$$X = C^{-1}D = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 3 & -3 \\ -5 & 1 & 5 \\ 4 & -2 & -2 \end{bmatrix}$$

De anélkül is megoldhatjuk szimultán egyenletrendszerként:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & 4 & | & -1 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 6 & | & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & | & -3 & 3 & -1 \\ 0 & -2 & -3 & | & -2 & 4 & -4 \end{bmatrix} \mapsto$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & | & -5 & 5 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & | & 3 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 4 & -2 & -2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -1 & 3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & | & -5 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & | & 4 & -2 & -2 \end{bmatrix},$$

tehát $X = \begin{bmatrix} -1 & 3 & -3 \\ -5 & 1 & 5 \\ 4 & -2 & -2 \end{bmatrix}$

b) Mivel B nem invertálható, itt a szimultán egyenletrendszert kell megoldanunk:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 2 & | & 2 & 3 & 4 \\ 3 & 2 & 1 & | & 3 & 4 & 6 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & -1 & -2 \\ 0 & -1 & -2 & | & 0 & -2 & -3 \end{bmatrix}$$

és már itt a második sorból látszik, hogy nincs megoldás. (Mellesleg, ezt abból is tudhatjuk, hogy $r(B) = 2$, így $r(BX) \leq 2$, míg $r(C) = 3$, ugyanis C invertálható.)

c) Az eredeti helyett a transzponáltját tudjuk szimultán egyenletrendszerként megoldani: $B^T X^T = M^T$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 1 & 5 \\ 1 & 2 & 2 & | & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & | & 3 & 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 1 & 5 \\ 0 & 0 & -1 & | & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & | & 2 & -4 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & | & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Így X^T első oszlopa $\begin{bmatrix} 4-2t \\ t \\ -1 \end{bmatrix}$, a második $\begin{bmatrix} -1-2s \\ s \\ 2 \end{bmatrix}$, ahol t, s tetszőlegesek. Tehát

$$X = \begin{bmatrix} 4-2t & t & -1 \\ -1-2s & s & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + s \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

d) Mivel A invertálható, $XB = AM$ akkor és csak akkor, ha $A^{-1}XB = M$, tehát a c)-beli mátrixegyenlet megoldásait A -val balról megszorozva megkapjuk ennek az egyenletnek a megoldásait:

$$X = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 8 & 0 & 5 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -6 & 3 & 0 \end{bmatrix} + s \begin{bmatrix} -4 & 2 & 0 \\ -8 & 4 & 0 \end{bmatrix}.$$