

1. Határozzuk meg az alábbi mátrixok összes sajátértékét és sajátvektorát, valamint sajátaltalereit és azok dimenzióját! Van-e n darab lineárisan független sajátvektoruk, ahol n a mátrix mérete? Féligegyszerűek-e? Amelyik igen, arra adjunk meg hozzá hasonló diagonális mátrixot! Van-e ortonormált (valós vagy komplex) sajátvektorrendszerük?

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Megoldás: \mathbf{A} karakterisztikus polinomja $|\mathbf{A} - x\mathbf{I}| = x^2 - 2x - 3 = (x-3)(x+1)$, sajátértékei 3 és -1 , sajátaltalerei az $\mathbf{A} - 3\mathbf{I}$ és $\mathbf{A} + \mathbf{I}$ nullterei:

$$\lambda = 3: \begin{bmatrix} -2 & -2 \\ -2 & -2 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \lambda = -1: \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix},$$

mindegyik 1-dimenziós. Sajátvektorai ezekből a nemnulla vektorok.

Van sajátbázisa: $\{(-1, 1), (1, 1)\}$, tehát a mátrix féligegyszerű. A sajátbázis ortonormált is lehet: $\{\frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1), \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1)\}$, az \mathbf{A} -hoz hasonló diagonális mátrix $diag(3, -1)$.

\mathbf{B} felső háromszögmátrix, ezért a sajátértékei a diagonális elemei, tehát csak 1. $\mathbf{B} - \mathbf{I}$ rangja 1, ezért a sajátaltér dimenziója 2, bázisa könnyen leolvashatóan $\{(1, 0, 0), (0, 0, 1)\}$. Így nem létezik \mathbf{B} -hez sajátbázis, se valós, se komplex, vagyis \mathbf{B} nem féligegyszerű, azaz nincs hozzá hasonló diagonális mátrix.

\mathbf{C} is felső háromszögmátrix, így könnyen leolvashatók a sajátértékei: 1, 2, -1 . Mivel ezek mind különbözők, és az 5. feladat szerint a különböző sajátértékekhez tartozó sajátvektorok függetlenek, \mathbf{C} -hez létezik sajátbázis (\mathbf{C} féligegyszerű), \mathbf{C} -hez hasonló diagonális mátrix a $diag(1, 2, -1)$. A sajátaltalerek:

$$\begin{aligned} \lambda = 1\text{-hez: } & \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \lambda = 2\text{-höz: } & \begin{bmatrix} -1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \\ \lambda = -1\text{-hez: } & \begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & -1 \\ 0 & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & -7/6 \\ 0 & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = \frac{1}{6}t \begin{bmatrix} 7 \\ -2 \\ 6 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Ortonormált sajátbázis nincs \mathbf{C} -hez, mert a három sajátaltér vektorai nem merőlegesek egymásra.

2. a) Határozzuk meg az xy síkra való merőleges vetítés mátrixát, annak sajátértékeit, sajátvektorait és sajátaltalereit!
 b) Határozzuk meg az $(1, 1, 1)$ normálvektorú, origón átmenő síkra való merőleges vetítés mátrixát, annak sajátértékeit, sajátvektorait és sajátaltalereit!

Megoldás: a) Ez a vetítés az \mathbf{e}_1 és \mathbf{e}_2 vektort önmagába, az \mathbf{e}_3 vektort $\mathbf{0}$ -ba képezi, tehát a mátrixa

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

sajátaltalere az xy -sík 1 sajátértékkel, és a sík normálvektora által generált egyenes, $\langle \mathbf{e}_3 \rangle$, a 0 sajátértékkel.

- b) Az \mathbf{n} normálvektorú síkra való merőleges vetítés mátrixa $I - \frac{1}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{nn}^T$, ahol \mathbf{n} -et oszlopvektorként írjuk. Ebben az esetben ez

$$I - \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}.$$

Sajátalterei az $x + y + z = 0$ sík a $\lambda = 1$ sajátértékhez (ez 2-dimenziós, és bázist ad benne a sík bármely két független vektora, például $\{(1, -1, 0), (1, 0, -1)\}$), és az $(1, 1, 1)$ által generált 1-dimenziós altér a $\lambda = 0$ sajátértékhez. (A mátrixát megkaphatjuk például úgy is, hogy az a) részbeli mátrixot konjugáljuk a sajátbázisból mint oszlopokból álló mátrix inverzével, vagy a 8. feladat megoldási módszerével.)

3. Melyek igazak egy $\mathbf{A} \in M_n[\mathbb{C}]$ mátrixra?

- Ha \mathbf{v} sajátvektora \mathbf{A} -nak, akkor \mathbf{v} sajátvektora \mathbf{A}^2 -nek is.
- Ha \mathbf{v} sajátvektora \mathbf{A}^2 -nek, akkor \mathbf{v} sajátvektora \mathbf{A} -nak is.
- Ha 0 sajátértéke \mathbf{A}^2 -nek, akkor 0 sajátértéke \mathbf{A} -nak is.
- Ha $a^2 = b$ és b sajátértéke \mathbf{A}^2 -nek, akkor a vagy $-a$ sajátértéke \mathbf{A} -nak is.

Megoldás: a) Igaz. Ha $\mathbf{A}\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v}$, akkor $\mathbf{A}^2\mathbf{v} = \mathbf{A}(\lambda\mathbf{v}) = \lambda(\mathbf{A}\mathbf{v}) = \lambda^2\mathbf{v}$.

b) Nem igaz. Például az $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ négyzete az egységmátrix, amelynek minden nemnulla vektor sajátvektora, de \mathbf{A} -nak nem. Például \mathbf{A} -nak nem sajátvektora az $(1, 0)$, de \mathbf{A}^2 -nek igen.

c) Igaz. Ha \mathbf{A}^2 -nek sajátértéke a 0, akkor $|\mathbf{A}|^2 = |\mathbf{A}^2| = 0$, ezért $|\mathbf{A}| = 0$, amiből következik, hogy \mathbf{A} -nak is sajátértéke a 0.

d) Igaz. $0 = |\mathbf{A}^2 - a^2\mathbf{I}| = |(\mathbf{A} + a\mathbf{I})(\mathbf{A} - a\mathbf{I})| = |\mathbf{A} + a\mathbf{I}| \cdot |\mathbf{A} - a\mathbf{I}| \Rightarrow |\mathbf{A} + a\mathbf{I}| = 0$ vagy $|\mathbf{A} - a\mathbf{I}| = 0$. (Itt használtuk, hogy \mathbf{I} felcserélhető bármely mátrixszal, de általában $\mathbf{A}^2 - \mathbf{B}^2 \neq (\mathbf{A} + \mathbf{B})(\mathbf{A} - \mathbf{B})$.)

4. Határozzuk meg, az alábbi mátrixok sajátértékeit és sajátvektorait! Mutassuk meg, hogy az alábbi mátrixok féligegyszerűek! Adjunk meg mindkét esetben sajátvektorokból álló bázist! Írjuk fel e lineáris transzformációk mátrixát a sajátvektorokból álló bázisban! Diagonalizálás segítségével számítsuk ki e mátrixok 100-adik hatványát!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Megoldás: $|\mathbf{A} - x\mathbf{I}| = x^2 - 2x \Rightarrow$ a sajátértékek 0 és 2. Két különböző sajátérték van, tehát \mathbf{A} féligegyszerű. A sajátvektorok:

$$0: \begin{bmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & i \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} -i \\ 1 \end{bmatrix}, \quad 2: \begin{bmatrix} -1 & i \\ -i & -1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & -i \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix}$$

$t \neq 0$ -ra. Egy sajátbázis $\mathcal{B} = \{(-i, 1), (i, 1)\}$. Az ezekből a vektorokból mint oszlopokból álló \mathbf{P} áttérési mátrixszal $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{D} = \text{diag}(0, 2) \Rightarrow \mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1}$. Így

$$\mathbf{A}^{100} = \mathbf{P}\mathbf{D}^{100}\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} -i & i \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2^{100} \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} i & 1 \\ -i & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2^{99} & 2^{99}i \\ -2^{99}i & 2^{99} \end{bmatrix}$$

\mathbf{B} sajátértékei 1 és 2, sajátvektorai

$$1: \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad 2: \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$t \neq 0$ -ra. Egy sajátbázis $\mathcal{B} = \{(1, 0), (-1, 1)\}$. Az ezekből a vektorokból mint oszlopokból álló \mathbf{P} áttérési mátrixszal $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{D} = \text{diag}(1, 2) \Rightarrow \mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1}$. Így

$$\mathbf{A}^{100} = \mathbf{P}\mathbf{D}^{100}\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2^{100} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 - 2^{100} \\ 0 & 2^{100} \end{bmatrix}$$

5. Mutassuk meg, hogy különböző sajátértékhez tartozó sajátvektorok függetlenek! Speciálisan, ha egy komplex elemű mátrix összes sajátértéke különböző, akkor a mátrix \mathbb{C} felett diagonalizálható, azaz féligegyszerű.

Megoldás: Legyenek $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k$ sajátvektorok $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ csupa különböző sajátértékkel. k -ra vonatkozó teljes indukcióval bizonyítjuk, hogy $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k\}$ lineárisan független.

Ha $k = 1$, akkor $\{\mathbf{v}_1\}$ független, mert egy sajátvektor nem lehet $\mathbf{0}$. Tegyük fel, hogy

k -nál kevesebb vektorra igaz az állítás, és hogy $\mathbf{u} := \sum_{i=1}^k c_i \mathbf{v}_i = \mathbf{0}$ valamely c_1, \dots, c_k

skalárokkal. Ekkor $\mathbf{0} = \lambda_k \mathbf{u} - \mathbf{A}\mathbf{u} = \sum_{i=1}^k c_i (\lambda_k - \lambda_i) \mathbf{v}_i = \sum_{i=1}^{k-1} c_i (\lambda_k - \lambda_i) \mathbf{v}_i$, mert az utolsó együttható 0. De az indukciós feltevés miatt $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_{k-1}$ függetlenek és $\lambda_k - \lambda_i \neq 0$, ezért $c_1 = \dots = c_{k-1} = 0$, így $\mathbf{0} = c_k \mathbf{v}_k$, amiből $c_k = 0$, mivel $\mathbf{v}_k \neq \mathbf{0}$.

6. Legyen $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$ Határozzuk meg az \mathbf{A}^2 és az \mathbf{A} mátrixok sajátértékeit

és sajátvektorait, azok algebrai és geometriai multiplicitását és e mátrixok karakterisztikus polinomját!

Megoldás: \mathbf{A} szimmetrikus mátrix, és az oszlopai egymásra merőleges, 2 hosszúságú vektorok, ezért $\mathbf{A}^2 = 4\mathbf{I}$. Ez utóbbinak 4 az egyetlen sajátértéke, és minden nemnulla vektor sajátvektora. Tehát 4 geometriai és algebrai multiplicitása egyaránt 4. \mathbf{A}^2 karakterisztikus polinomja eszerint $(x-4)^4$. Másrészt a 3.a) feladat megoldása szerint \mathbf{A} sajátvektorai csak ± 2 lehetnek. $\mathbf{A} - 2\mathbf{I}$ láthatóan egy rangú mátrix (az összes többi sor az első sor -1 -szerese), ezért a 2 az \mathbf{A} 3-szoros geometriai és legalább 3-szoros algebrai multiplicitású sajátértéke. A hozzá tartozó sajátvektorok az $x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 0$ sík nemnulla vektorai. A -2 is sajátérték, a mátrixból is könnyen leolvasható, hogy $(-1, 1, 1, 1)$ egy -2 -höz tartozó sajátvektor, s mivel -2 algebrai multiplicitása már csak 1 lehet, ez a geometriai multiplicitása is, vagyis az összes, -2 -höz tartozó sajátvektor a $(-1, 1, 1, 1)$ vektor skalárszorosa. (Egyébként az, hogy -2 is sajátérték, abból is leolvasható, hogy \mathbf{A} nyoma 4, és így az utolsó sajátérték $4 - 3 \cdot 2 = -2$.)

7. Tegyük fel, hogy egy \mathbf{A} mátrix karakterisztikus polinomja $(x-1)x^3$ és a 0 sajátérték geometriai multiplicitása 1. Mit mondhatunk ekkor \mathbf{A} rangjáról? Adjunk meg ilyen mátrixot!

Megoldás: A karakterisztikus polinom fokából leolvasható, hogy \mathbf{A} 4×4 -es. Az, hogy a 0 geometriai multiplicitása 1, azt jelenti, hogy \mathbf{A} nulltere 1-dimenziós, és így \mathbf{A} rangja $4 - 1 = 3$. Ilyen mátrixot kaphatunk olyan háromszögmátrixként, amelynek diagonális elemei 1, 0, 0, 0, és a rangja 3, például:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

8. Határozzuk meg azt az $\mathbf{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ lineáris transzformációt, amelynek sajátpárjai: $((1, 0, 1), 3), ((1, 1, 1), 0), (1, -1, 0), 1)$!

Megoldás: Ha a keresett \mathbf{A} mátrix oszlopai \mathbf{o}_1 , \mathbf{o}_2 és \mathbf{o}_3 , akkor az $\mathbf{A}\mathbf{v}_i = \lambda_i\mathbf{v}_i$ egyenletek az oszlopokra azt jelentik, hogy

$$\begin{aligned}\mathbf{o}_1 + \mathbf{o}_3 &= (3, 0, 3)^T \\ \mathbf{o}_1 + \mathbf{o}_2 + \mathbf{o}_3 &= \mathbf{0} \\ \mathbf{o}_1 - \mathbf{o}_2 &= (1, -1, 0)^T.\end{aligned}$$

Az első kettő különbségéből $\mathbf{o}_2 = (-3, 0, -3)^T$ következik, ebből és a harmadikból $\mathbf{o}_1 = (-2, -1, -3)^T$, és ezután az elsőből $\mathbf{o}_3 = (5, 1, 6)^T$. Tehát

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -2 & -3 & 5 \\ -1 & 0 & 1 \\ -3 & -3 & 6 \end{bmatrix}.$$

Az \mathbf{A} mátrixot kiszámíthattuk volna az $\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathit{diag}(3, 0, 1)\mathbf{P}^{-1}$ képletből is, ahol \mathbf{P} a sajátbázishoz tartozó áttérési mátrix, amelynek oszlopai a sajátvektorok, vagy az $\mathbf{A}[\mathbf{v}_1|\mathbf{v}_2|\mathbf{v}_3] = [3\mathbf{v}_1|\mathbf{0}|\mathbf{v}_3]$ mátrixegyenlet megoldásával, akár úgy, hogy a $[\mathbf{v}_1|\mathbf{v}_2|\mathbf{v}_3]$ mátrix inverzével szorzunk jobbról, akár úgy, hogy az egyenlet transzponáltját oldjuk meg szimultán egyenletrendszerként az $\mathbf{X} = \mathbf{A}^T$ ismeretlen mátrixra.