

1. Mutassuk meg, hogy az  $n \times n$ -es ortogonális mátrixok csoportot alkotnak, azaz ortogonális mátrixok szorzata ortogonális, inverze ortogonális és az egységmátrix ortogonális.

Megoldás: Ha  $A^{-1} = A^T$  és  $B^{-1} = B^T$ , akkor  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1} = B^T A^T = (AB)^T$ ,  $(A^{-1})^{-1} = (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$ , és  $I^{-1} = I = I^T$ .

2. Melyik szemiortogonális az alábbi mátrixok közül? A szemiortogonálisoknak melyik oldali inverze létezik? Adjuk is meg a megfelelő egyoldali inverzeket!

$$A = \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Megoldás:  $B$  nem szemiortogonális, mert bár a sorai és oszlopai is ortogonálisak, nem alkotnak ortonormált rendszert.  $A$  oszlopai viszont ortonormált rendszert alkotnak, így  $A$  (az oszlopokra nézve) szemiortogonális, és  $A^T A = I$ . Ez azt jelenti, hogy  $A$  bal inverze  $A^T$ .

3. Legyen  $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 9 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 5 \\ -1 & 3 & -3 \end{bmatrix}$ . Határozzuk meg az  $A$  mátrix QR-felbontását, valamint teljes

QR-felbontását Gram-Schmidt-féle ortogonalizációval!

Megoldás: Ortogonalizáljuk a mátrix oszlopait, azaz az  $\mathbf{a}_1 = (1, -1, 1, -1)$ ,  $\mathbf{a}_2 = (3, 3, 3, 3)$  és  $\mathbf{a}_3 = (9, 1, 5, -3)$  vektorokat. Az ortogonalizálás során szabad a kapott ortogonális vektorokat pozitív skalárral megszorozni, mert attól még a hozzá tartozó ortonormált rendszer ugyanaz lesz.

$\mathbf{c}_1 = \mathbf{a}_1 = (1, -1, 1, -1)$ .

$\mathbf{c}'_2 = (3, 3, 3, 3) - \frac{0}{4}(1, -1, 1, -1) = (3, 3, 3, 3)$ , így  $\mathbf{c}_2 = (1, 1, 1, 1)$  is lehet.

$\mathbf{c}'_3 = (9, 1, 5, -3) - \frac{16}{4}(1, -1, 1, -1) - \frac{12}{4}(1, 1, 1, 1) = (2, 2, -2, -2)$ , így  $\mathbf{c}_3 = (1, 1, -1, -1)$ .

A megfelelő ortonormált rendszer így

$\mathbf{q}_1 = \frac{1}{2}(1, -1, 1, -1)$ ,  $\mathbf{q}_2 = \frac{1}{2}(1, 1, 1, 1)$ ,  $\mathbf{q}_3 = \frac{1}{2}(1, 1, -1, -1)$ . Ebből

$$Q = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow R = Q^T A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 8 \\ 0 & 6 & 6 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

A teljes felbontáshoz  $Q$ -t kell kiegészíteni ortogonális mátrixszá, például egy negyedik, független vektor ortogonalizálásával:  $(1, 0, 0, 0) - \frac{1}{4}(1, -1, 1, -1) - \frac{1}{4}(1, 1, 1, 1) - \frac{1}{4}(1, 1, -1, -1) = \frac{1}{4}(1, -1, -1, 1) \Rightarrow$  a negyedik vektor  $\frac{1}{2}(1, -1, -1, 1)$ , és a felbontás

$$A = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 8 \\ 0 & 6 & 6 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

4. a) Írjuk fel azt a  $2 \times 2$ -es forgatásmátrixot, amely az  $(1, 2)$  vektort elforgatja a  $(\sqrt{5}, 0)$  vektorba!  
 b) Írjuk fel a  $\mathbf{v} = (1, -1, 1, -1)$  normálvektorú hipersíkra való Householder-tükrözés standard mátrixát!  
 c) Írjuk fel annak a Householder-tükrözésnek a mátrixát, amely a  $\mathbf{v} = (1, -1, 1, -1)$  vektort olyan vektorba viszi, amelynek csak az első koordinátája nem nulla, és az első koordináta negatív! Milyen normálvektorú hipersíkra tükröz ez a transzformáció?

Megoldás: a) A forgatásmátrix  $\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$

b) A tükrözés mátrixa  $I - \frac{2}{4} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

c)  $|\mathbf{v}| = 2$ , így a hipersík normálvektora  $(-2, 0, 0, 0) - (1, -1, 1, -1) = (-3, 1, -1, 1)$ , és

a tükrözés mátrixa  $I - \frac{2}{12} \begin{bmatrix} 9 & -3 & 3 & -3 \\ -3 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 & -1 \\ -3 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -3 & 3 & -3 & 3 \\ 3 & 5 & 1 & -1 \\ -3 & 1 & 5 & 1 \\ 3 & -1 & 1 & 5 \end{bmatrix}$

5. Határozzuk meg az  $A = \begin{bmatrix} -4 & -5 & 7 \\ 3 & 10 & 1 \\ 0 & -12 & 1 \end{bmatrix}$  mátrix QR-felbontását Givens-forgatások segítségével!

Megoldás:

$$Q_1 A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -4 & 3 & 0 \\ -3 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -4 & -5 & 7 \\ 3 & 10 & 1 \\ 0 & -12 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 10 & -5 \\ 0 & -5 & -5 \\ 0 & -12 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Q_2 Q_1 A = \frac{1}{13} \begin{bmatrix} 13 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & -12 \\ 0 & 12 & -5 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 5 & 10 & -5 \\ 0 & -5 & -5 \\ 0 & -12 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 10 & -5 \\ 0 & 13 & 1 \\ 0 & 0 & -5 \end{bmatrix}$$

A kapott mátrix ugyan felső háromszög alakú, de nem elégíti ki azt a feltételt, hogy a diagonális elemei pozitívak legyenek. Ennek eléréséhez a végén még egy tükrözést is kell használni (mivel  $\det A < 0$ , a forgatások pedig irányítástartók, azaz pozitív determinánsúak, nem is volt esély arra, hogy csupán forgatásokkal megkaphassuk az  $R$  mátrixot).

$$Q_3 Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 5 & 10 & -5 \\ 0 & 13 & 1 \\ 0 & 0 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 10 & -5 \\ 0 & 13 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} = R, \text{ és}$$

$$Q = (Q_3 Q_2 Q_1)^T = Q_1^T Q_2^T Q_3^T = \frac{1}{65} \begin{bmatrix} -52 & 15 & 36 \\ 39 & 20 & 48 \\ 0 & -60 & 25 \end{bmatrix} \text{-re } A = QR.$$

6. Határozzuk meg az  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 7 \end{bmatrix}$  mátrix QR-felbontását Householder-tükrözések segítségével!

Megoldás: Az első tükrözés az  $(1, -2, 2)$  vektort viszi a  $(3, 0, 0)$ -ba, azaz a  $(2, 2, -2)$ , vagy kényelmesebben az  $(1, 1, -1)$  normálvektorú síkra tükrözünk.

$$Q_1 A = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & 3 & 5 \end{bmatrix}$$

A második tükrözés az első koordinátát helybenhagyva az  $yz$ -sík  $(4, 3)$  vektorát viszi az  $(5, 0)$  vektorba. Ez az  $yz$ -síkon az  $(1, -3)$  normálvektorú egyenesre való tükrözés, amelynek mátrixa  $\frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & -4 \end{bmatrix}$ , tehát

$$Q_2 Q_1 A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 3 \\ 0 & 3 & -4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 3 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & 3 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 7 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Végül a  $z$  tengelyen kell egy tükrözést végrehajtanunk, míg az  $x, y$  koordinátasíkot helybenhagyjuk.

$$Q_3 Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 3 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 7 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 7 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = R$$

és

$$Q = (Q_3 Q_2 Q_1)^{-1} = Q_1^T Q_2^T Q_3^T = Q_1 Q_2 Q_3 = \frac{1}{15} \begin{bmatrix} 5 & -2 & 14 \\ -10 & 10 & 5 \\ 10 & 11 & -2 \end{bmatrix} \text{-re } A = QR$$

(Itt  $Q_i^T = Q_i$ , mert a tükröző mátrixok szimmetrikusak.)

7. Tekintsük a 3. feladatbeli  $A$  mátrixot. Határozzuk meg az  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  lineáris egyenletrendszer egyetlen legjobban közelítő megoldását  $QR$ -felbontás segítségével, ha  $\mathbf{b} = (0, 0, 0, 1)$ . Miért van csak egy legjobban közelítő megoldás?

Megoldás: Az  $R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}$  egyenletet kell megoldanunk:

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 8 \\ 0 & 6 & 6 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 1/2 \\ -1/2 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1/4 \\ 5/24 \\ -1/8 \end{bmatrix}$$

8. Adjunk példát arra, hogy a Householder-tükrözéseket, illetve a Givens-forgatásokat használó módszer két különböző teljes  $QR$ -felbontásra vezethet. Speciálisan, ha  $A \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ , ahol  $m > 1$ , és  $A$  nem eleve felső háromszögmátrix (azaz nem  $(a, 0, \dots, 0)^T$  alakú), akkor a két felbontás biztosan különbözik.

Megoldás: Mivel  $A$ -nak csak egy oszlopa van, az első módszernél egyetlen tükrözés szerepel, és ennek a determinánsa a sajátértékek szorzata, azaz  $-1$ , így a felbontásban szereplő  $Q$  ortogonális mátrix determinánsa is  $-1$ . Viszont a Givens-forgatások determinánsa  $1$ , és itt  $m > 1$  miatt sikerül is csak Givens-forgatásokkal eljutni az  $R$  mátrixig, tehát a felbontásban szereplő  $Q$  (a Givens-forgatások transzponáltjának a szorzata)  $1$  determinánusú.