

# Csomagküldés záros csatornán

1/14

Biteket küldünk 1-esével pl. rádióra vagy libzer-impulzusekkal,  
pl. egy műholdra, vagy csak a stenszid szobába.

Időegységenként 1 bitet tudunk küldeni — legyen most az időegység

1 ms, vagyis a küldött mennyiség  $1 \frac{\text{bit}}{\text{ms}} = 10^6 \frac{\text{bit}}{\text{s}}$

A bitek nélkül hibásan érkeznek meg, így el kell küldeni öket.

Az adatot csomag okban küldjük, pl.

síinkronizáló mező	cím mező	sorszám mező	adatcsomag	"hibajelző" mező
--------------------	----------	--------------	------------	------------------

csmag = keret = frame

A hibajelző mező tartalmát a csmag többi része alapján szabadjuk.

A csomag érkezése után a verb ellenőri a hibajelző mezőt (pl. ejra kiszámítja). Ha nem stimmet, akkor hiba történt.

→ Ha stimmet, a verb nyugtat küld a feladónak a csomagról ("positív nyugta")

→ Ha nem stimmet, akkor küldhet "negatív nyugtat" vagy semmit (ez a modellünk szempontjából mindegy).

A nyugtakar adott ideig várunk.

2/14

Ha nem jön pozitív nyugta (vagyis vagy negatív jön, vagy semmi), akkor az egész csomagot eliraküldjük.

Egyetérülés ~~feltévesek~~ RÖZELÍTÉSEK:

① minden elküldött bit, a többihez függően, attól  $P_b$  val. staggel hibásodik meg.  $P_b$  kicsi.

[A valóságban ez nem igaz, pl. légkörí zavar esetén egy csomóbit egymás után hibás lehet.]

② minden hibára fény derül.

[A valóságban ez nem igaz: A hibajelző mód (tipikusan CRC = cyclic redundancy check) valahány hibáig megbízható, de ha túl sok a hiba (vagyis nagyon kicsi val. staggel), ~~akkor~~ véletlenül is stimmelhet.]

③ A nyugtaküldés hibamentes.

[Vagyis nyugta nem vesz el és nem alakul át, ~~ez lehet,~~ csak <sup>olhangosító</sup> ~~nagyon kicsi~~ val. staggel. Ez lehet akár elérhető feltévek is, mert a nyugta rövid, így nem nagy luxus redundánsan (pl. hibajavító kódval) vagy többstör is elküldeni.]

④ Hiba jelző kód van, de hiba javító kód nincs:

ha egyetlen bit is hibás, másik 97 legtöbb csomagot híraküldeni.

3/14

[ Ez is ellenster: a hiba javító kódok sok helyet foglalnak, és ha a hiba ritka, jobban megerő megismételnél néhány csomagot. ]

⑤ Egy csomagot akárholnáster híraküldhetünk, amíg csak sikeresen át nem megy.

[ A valóságban persze van egy limit, ami után a küldés hibájával leáll. ]

⑥ A csomag  $N$  db adat-bitból áll (hasznos adat) +  $M$  db kísérő-bitból (síntkennizáló + cím + sorrendszám + stb) + hiba jelző.

Tehát  $M$  adott és fix, és mi azon föprengünk, hogyan válasszuk meg  $N$ -et, hogy a legjobb legyen.

[ A valóságban persze egy sekély nagyabsz.  $N$ -hez kicsivel hosszabb hiba jelző mező áll. ]

## Következmény (①-⑥ feltevések egnütt)

A ~~positív nyugta = sikeres küldés való~~

A sikeres csomagküldés = pozitív nyugta elvárásainak

Val. sége pontosan  $p := (1 - p_b)^{M+N}$ , és pontosan

a maradék  $1-p = 1 - (1 - p_b)^{M+N}$  val. séggel kell a csomaget újraküldeni, a<sup>t</sup> előzetesnek függetlenül.

A sorbanállási modelljeinket 4 lehetséges protokollra fogjuk felírni.

Megnéztük, hogy hogyan célszerű N-et megrálasztani, és mennyi a csaterna kapacitása ( $\frac{\text{bit}}{\mu\text{s}}$ -ban).

[Emlékezzető: a példa kedvezőt 1 bit elküldésének időigénye  $t_0 = 1 \mu\text{s}$ ]

### 1 Késleltetésmentes nyugta

Az  $M+N$  bitból álló csomaget elküldjük  $(M+N)\mu\text{s}$  idő alatt, majd azonnal megérkezik a nyugta, és azonnal kidérül, hogy újra kell-e küldeni.

Az Természetes distknt időben nézni:

1 distknt időegység :=  $(M+N)\mu\text{s}$ ,

vagyis  $X_n :=$  a<sup>t</sup> elküldésre váró csomagok száma  $n(M+N)\mu\text{s}$  elteltével.

- Az  $n$ -edik időegységen ~~akkor~~ sikeresen elküldött csemagok száma (~~V<sub>n+1</sub>~~) 0 vagy 1 lehet, konkréten

$$V_n \sim \text{Bin}(p)$$

- Ávagy: A  $k$ -adik csemag átjuttatásához szükséges diszkrét idő  $S_k \sim \text{Geom}(p)$ .

A sort ~~azt~~ leírhatjuk az  $X_{n+1} = (X_n - V_{n+1})_+ + V_{n+1}$  sorhossz-evaluációs modelltel, ahol  $V_n$  az  $n$ -edik diszkrét időszakban érkező csemagok száma,

Vagy  $\text{akkor } W_{n+1} = (V_n + S_n - T_{n+1})_+$

Várakozási idő-evaluációs modelltel (ahol ~~azt~~  $T_n$ ,

az  $n$ -edik csemag ~~érkezésétől~~ (diszkrét) elhagyási ideje az ~~(azt)~~ előző érkezéstől számítva,

[attól függően], hogy a csemagok érkezését hogyan

van kedvünk modellálni.

Látható: Ha  $V_n \sim \text{Bin}(q) \Leftrightarrow T_n \sim \text{Geom}(q)$ , akkor a két modell ekvivalens, ilyenkor  $X_n$  és  $W_n$  is Markov lánc.

A stabilitás feltételre  $EY < p$  illetve  $ET > \frac{1}{p}$ , minden esetben azt jelenti, hogy 1 diszkrét időegység átlagosan logfeljebb  $p$  csemagot,

Vagnis Np hastnes adatbitet tudunk át küldeni  
(holt perste).

6/14

$\Rightarrow$  De egy diszkrét időegysés  $T = (M+N) \mu s$  felüljones  
idő,  $\Rightarrow$  a csatorna kapacitása  $\frac{\text{bit}}{\mu s}$ -ban

$$\frac{N_p}{T} = \frac{N(1-p_b)^{M+N}}{M+N} \frac{1}{\mu s}.$$

Optimalizálási feladat: Adott  $p_b$  és M mellel hogyan  
válasszuk N-et, hogy az max. legyen?

[Nyilván: Ha N kicsi, akkor az idő nagy részét  
metaadat küldésével töltjük.

Ha N-től nagy, akkor gyakori lesz a hiba,  
és sekítor kell ismételni.

$$\text{legyen } x := \frac{N}{M} \quad \alpha := \Phi - \ln(1-p_b) > 0,$$

így a kapacitás

~~$$\frac{N(1-p_b)^{M+N}}{M+N} = x \Phi \cdot x^{-\alpha M(M+x)} =$$~~

~~$$= x^{-\alpha M}$$~~

$$f(x) := \frac{x e^{-\alpha M x}}{1+x} = e^{-\alpha M} \frac{x e^{-\alpha M x}}{1+x} = \max$$

$$f(x) := \frac{x e^{-\alpha M x}}{1+x} = \max$$

A maximumhely kereséséhez

$$0 := f'(x) = \frac{\left(e^{-\alpha Mx} - \alpha M x e^{-\alpha Mx}\right)(1+x) - x e^{-\alpha Mx}}{(1+x)^2} = \frac{e^{-\alpha Mx}}{(1+x)^2} \left[(1-\alpha Mx)(1+x)-x\right]$$

$$= \frac{e^{-\alpha Mx}}{(1+x)^2} \left[1 - \alpha M x + \alpha M x^2\right] = \alpha M \frac{e^{-\alpha Mx}}{(1+x)^2} \left[x^2 + x - \frac{1}{\alpha M}\right]$$

~~BUT~~

amiből a maximumhely  $x^* = -\frac{1}{2} + \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{1}{\alpha M}}$ ,

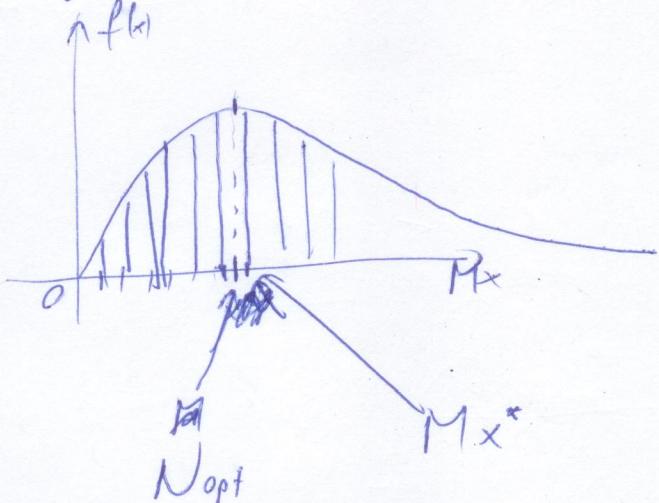
pprste  $x^* > 0$ , vagyis  $x^* = -\frac{1}{2} + \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{1}{\alpha M}}$ .

Az optimális  $N_{\text{opt}}$ -re

$$N_{\text{opt}} = M x^* = -\frac{M}{2} + \sqrt{\frac{M^2}{4} + \frac{M}{\alpha}}$$

Pontosabban: az ehhez legközelebbi egész számok egyike!

$f(0) = f(\infty) = 0$ ,  
igy  $x^*$  tényleg  
maximumhely.



Ha  $P_b$  kicsi, akkor  $\Delta = -\ln(1-P_b) \approx P_b$  is kicsi

~~$$\frac{1}{\alpha M} \geq \frac{1}{4}$$~~

$$\Rightarrow \frac{1}{\alpha M} \gg \frac{1}{4}, \text{ így}$$

$$N_{\text{opt}} \approx \sqrt{\frac{M}{P_b}}$$

$$F_{\text{opt}} \approx 1-2\sqrt{MP_b}$$

PL:

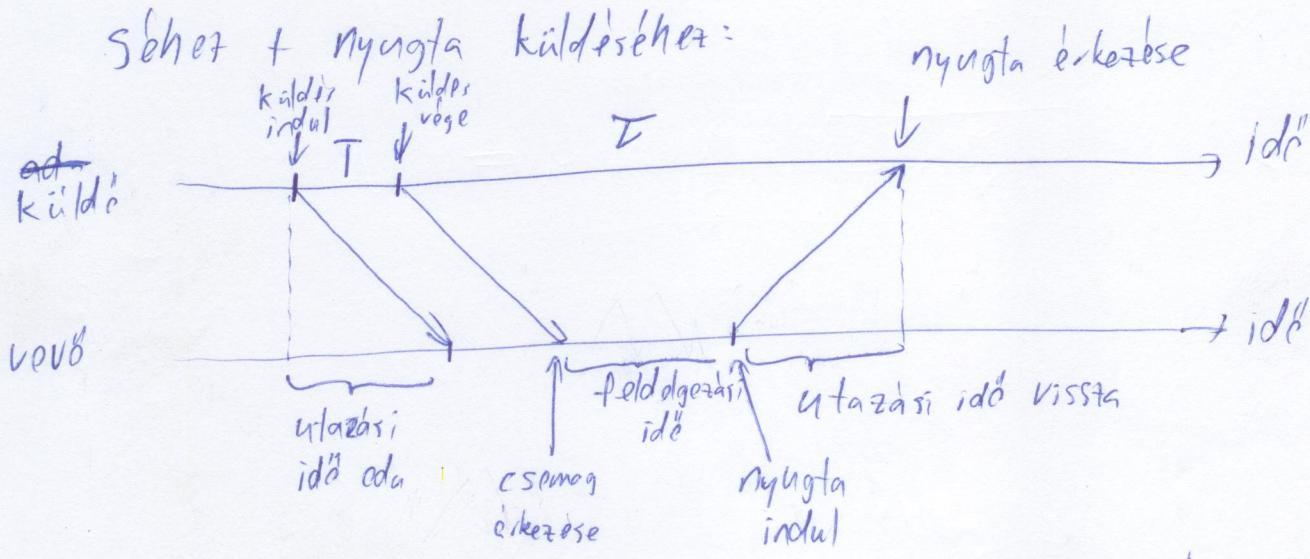
8/14

M	$P_b$	$N_{opt}$	$r_{opt}$	Nept
48	$10^5$	<del>200000</del>	0.957	2164
48	$10^7$	<del>2000000</del>	0.9956	21885

## [2] Step-and-Wait protokoll

A vevő működe van és/vagy idő kell neki a csomag el/ellenőrzéséhez.

Szabály + Nyugta küldéséhez:



Ezért a csomag elküldése után meghaltunk, és ~~töröltük~~ megrárjuk a nyugtát.

Pontosabban: Várunk a nyugtat, és ha  $T$  ideig nem jön,

akkor negatívnak vesszük.

Egyterületű feltekerés: A küldős után Pontosan  $T$  időt

várunk, és akkor küldjük a következő csomagot, vagy azt elszűrt díjra.

Nyilvánvaló:

A diskretnél időjű sorbontási modell agyancs, mint a késleltetésmentes esetben volt,

csoportokkal az idő egység  $T = (M+N) \mu s$

$$\text{ helyett } \cancel{T} \quad T' = T + \cancel{\tau}$$

A kapacitás pedig  $\frac{Np}{T}$  helyett  $\frac{Np}{T+\cancel{\tau}}$ .

A stabilítás kezdetéért legyen  $T = K \mu s$  (ha  $K$  nem egész, nem magy bár),

$$\text{így } \Gamma = \frac{N(1-p_b)^{M+N}}{M+N+K} \quad \begin{array}{l} x := \frac{N}{M} \\ \alpha := -\ln(1-p_b) \end{array} \quad \frac{x e^{-\alpha M(1+x)}}{x+y}$$

$$y := \frac{K+M}{M}$$

⑧ az stabilitási egyszerűsítő feltételek:  $T$  független ~~N-től~~ N-től, vagyis egy hossztáblás csomag feldolgozásra sem kell többet várni.

[Ez is életreér: pl a CRC-t lehet valós időben]  
stabilníj miatt a csomag érkezik.]

$\Rightarrow$  az optimális szállítási időt kihatárolhatjuk

$$\Gamma = e^{-\alpha M} \frac{x e^{-\alpha M \cancel{x}}}{x+y} =: e^{-\alpha M} f(x) - \text{et kell}$$

maximalizálnunk adott  $M, \alpha$  és  $y$  mellett.

10/14

Az optimalizálás hogyan megy, mint a előbbi:

$$f(x) = \dots = -\alpha M \frac{e^{-\alpha M}}{(x+y)^2} \left[ x^2 + yx - \frac{y}{\alpha M} \right] = 0$$

$$\text{amiből } x^* = -\frac{y}{2} + \sqrt{\frac{y^2}{4} + \frac{y}{\alpha M}}$$

$$N_{opt} = -\frac{M+K}{2} + \sqrt{\frac{(M+K)^2}{4} + \frac{M+K}{\alpha M}}$$

$y=1, K=0$ -ra  
perste kissza-  
kopunk a közel-  
tethesmentes esetet.

P1:

M	$P_b$	K	$N_{opt}$	$\Gamma_{opt}$
48	$10^5$	0	2167	0.957
48	$10^5$	960	9561	0.822

$$\left. \begin{array}{l} H_a \\ M=48 \\ P=10^5 \\ K=960 \end{array} \right\} \text{de } N_{opt} \neq N=2167, \text{ akkor } \Gamma = 0.668$$

A közelítetlen esetben érdemes nagyobb csemegekat kínálni.

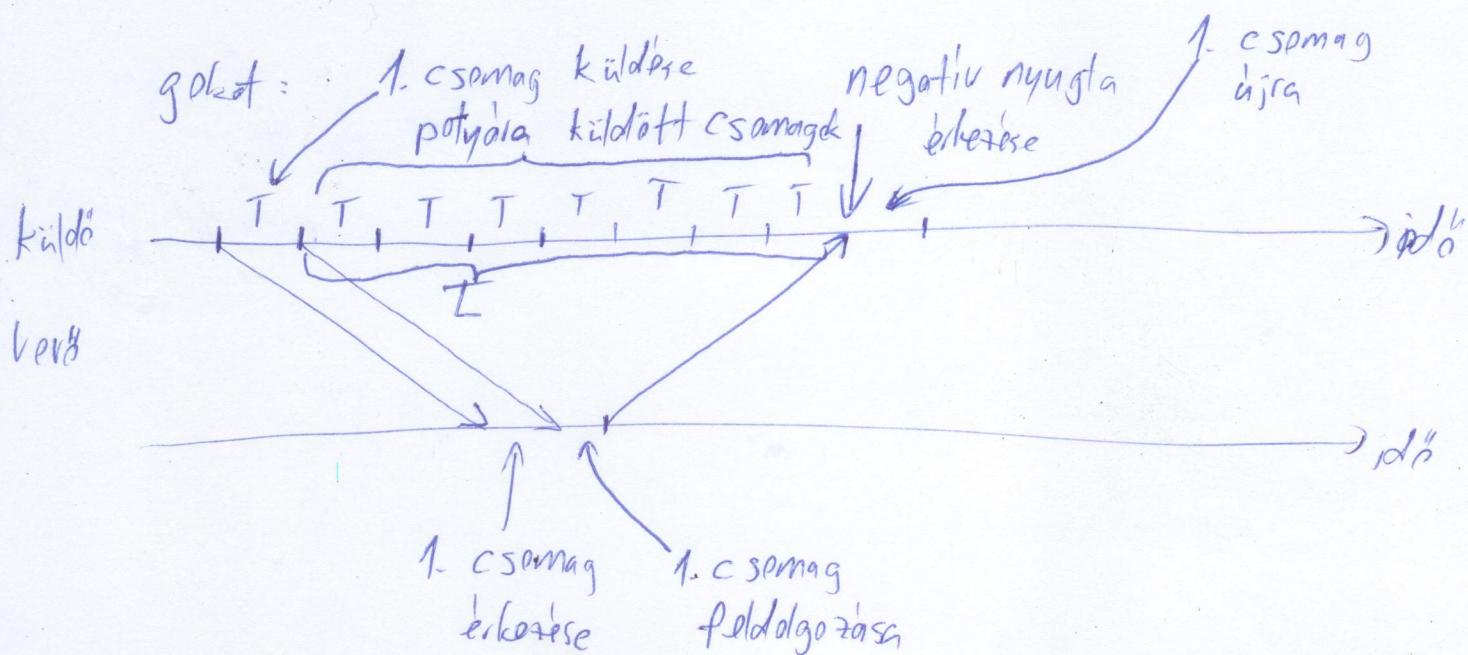
### 3 Go-Back-N protokoll $L_7$ a $N$ -nemet a $N$ bocs

Most is  $N+M$  bitet küldünk el  $(N+M)_{\text{bit}} = (N+M)\mu\text{s}$   
 platt, és most is pontosan  $T = K \mu\text{s}$ -ot várunk a  
 nyugtara, hogy addig se fülfelkodunk, küldjük a  
 további csomagokat sorban.

Ha  $T$  idő mülva negatív nyugta jön (vagy semmi),

akkor risszaugrunk a hibás csomaghöz, és onnan

polgatjuk, ~~őt~~ ~~a~~ sorban küldjük újra a csoma-



A verő nem dög ökös ahhoz, hogy az összekerült csoma-  
 gokat sorbarakja — lehet, hogy a hiba leltélete után  
 már nem is figyel a többi csomagra, csak a hibásat  
 várja újra.

Ezrejtel: Nem érdekes, hogy mi lett (volna) a párba küldött csomagokkal.

Hanem: Amikor az  $n$ -edik csomagot ~~helyesen~~

hibátlanul elküldtük, akkor kérdődik bármiben

az  $(n+1)$ -edik küldése

bár az csak később fog kiderülni.

KÖV: Az átvitel FIFO, a (poltones) átviteli

$$\text{idb } S_n^{\text{pol}} = \begin{cases} T, & \text{ha 1.-ra sikeres} \\ T + I + T, & \text{ha 2.-ra sikeres} \\ \vdots \\ T + (I + T)(\underbrace{k-1}), & \text{ha } \cancel{k}-\text{adikra} \\ & (k-1) \end{cases}$$

$k = 1, 2, 3, \dots$

A  $W_{n+1} = (W_n + S_n - T_{n+1})_+$  késleltetés-evaluációs egyenlet

folyamra is érvényes (diszkrét időben is, ha  $I = K \mu s$ , és a diszkrét időegységek  $1 \mu s$ -öt valasztjuk.)

Legyen  $U_n \in \{1, 2, 3, \dots\}$  az, hogy hányadik próbalkozásra sikeres

átküldeni az  $n$ -edik csomagot.

Ekkel  $U_n \sim \text{Geom}(p)$  ahol folyamra is  $p = (1 - P_b)^{M+N}$

és  $S_n = \overline{PDA}(M+N) + (M+N+K)(U-1)$ , (diszkrét átviteli idő)  $\mu s$ -ben

13/14

amiből  $\mathbb{E} S_n = (M+N) + (M+N+K)(\mathbb{E} U - 1) =$

$$= (M+N) + (M+N+K)\left(\frac{1}{p} - 1\right) = \frac{M+N+K}{p} - K$$

A stabilitás feltételle  $\mathbb{E} T_n > \mathbb{E} S_n$ , ami most is azt jelenti, hogy diszkrét időbőlegesenként (vagyis MS-onkent) átlagosan legfeljebb  $\frac{1}{\mathbb{E} S_n} = \frac{p}{M+N+K(1-p)}$  db csomagot,

azaz  $r = \frac{N}{\mathbb{E} S_n} = \frac{Np}{M+N+K(1-p)}$  db adatbitet tudunk átküldeni.

Egyben: A csetvára kapacitása

$$r = \frac{N(1-p_b)^{M+N}}{M+N+K[1+(1-p_b)^{M+N}]}$$

$k=0$ -ra vonatkozó viszonytakaró a közelítésben mentes esetben.

Ennek az optimalitállású sajnos csak numerikusan megy.

Megj: Az  $X_{n+1} = (X_n - V_{n+1}) + Y_{n+1}$  sorhossz-modell NEM

illik rá a Go-Back-N protokollra, mert az egymást követő ~~sikeres~~ időrésekben sikeresen átküldött csomagok

száma nem lesz független, akárhol visszatunk is // / .  
időegységet: minden körláncot üresjáratok követnek.

4

## Széléktív ismétlés

Mint a Go-Back-N protokollnál: Polymatosen küldjük a csomagokat, mindenkit  $(N+M)$ -ös rögzítésig.

Közben várunk nyugtárba, de

- Csak azt küldjük újra, amelyiknél hiba történt.
- A rendőr ~~száj~~ ügyes, és addig is gyűjt a helyesen érkező csomagokat, amíg a hibásat újra várja.
- A rendőr okos, van tárhefe, és majd a végén szabadakja az összes vissza sorrendben beérkező csomagot.

Estratégia 1:  $E_7$  (NEM) FIFO rendszer, ezért a ~~várakozási~~ idő-eredményes modell nem illik rá.

Estratégia 2: A görhosszú várakozás Markov, ahol

$$X_{n+1} = (X_n - V_{n+1})_+ + V_{n+1}$$

modell eredményes, és ezzel a rendszer UGYANAZ, mint a késlelte-fel mentes nyugta esete.