

pl.  $\begin{pmatrix} t & z \\ \bar{z} & s \end{pmatrix}$   $2 \times 2$ -es önadjungált mátrix, ahol  $t, s \in \mathbb{R}$ ,  $z \in \mathbb{C}$

$$x_0 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + x_1 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + x_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + x_3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0+x_3 & x_1-i \cdot x_2 \\ x_1+i \cdot x_2 & x_0-x_3 \end{pmatrix}$$

Pauli-mátrixok

$V_1, V_2$  vektorterek

Def:  $\varphi: V_1 \rightarrow V_2$  leképezés

$\varphi$  lineáris, ha  $\varphi(\lambda f + \mu g) = \lambda \cdot \varphi(f) + \mu \cdot \varphi(g)$ , ahol  $f, g \in V_1$ ,  $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$

Ha  $V_2 = \mathbb{C}$ , akkor  $\varphi$  lineáris funkcionál.

pl.  $\text{Tr}: M_n(\mathbb{C}) \rightarrow \mathbb{C}$  Tr: mátrixhoz a nyomot rendeljük - ez egy lin. funkcionál

$$\text{Tr} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

b)  $I: \mathbb{C}_{\mathbb{R}}[0,1] \rightarrow \mathbb{R}$

$I(f) = \int_0^1 f(x) dx$  ez egy lin. funkcionál

c)  $\partial: \mathbb{C}[x] \rightarrow \mathbb{C}[x]$  deriválás lin. leképezés

$L(V_1, V_2) = \{ V_1 \rightarrow V_2 \text{ lin. leképezések} \}$

$$(c\varphi)(f) = c \cdot \varphi(f)$$

$$(\varphi_1 + \varphi_2)(f) = \varphi_1(f) + \varphi_2(f)$$

Def:  $L(V, \mathbb{C}) = V^*$  algebrai dualisa  $V$ -nek

pl.  $\text{Tr} \in M_n(\mathbb{C})^*$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{C})$$

$\varphi: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$

$$\varphi: \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \text{ ahol } y_k = \sum_{j=1}^n a_{kj} \cdot x_j$$

$$x \mapsto A \cdot x$$

b)  $\varphi: V_1 \rightarrow V_2$  lin. leképezés

$e_1, \dots, e_n \in V_1$  bázis  $V_1$ -ben

$f_1, \dots, f_m \in V_2$  bázis  $V_2$ -ben

$$\varphi(e_i) = \lambda_{i1} f_1 + \lambda_{i2} f_2 + \dots + \lambda_{im} f_m$$

$$\begin{pmatrix} \varphi(e_1) & \varphi(e_2) & \dots & \varphi(e_n) \\ \lambda_{11} & \lambda_{12} & \dots & \lambda_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_{m1} & \dots & \dots & \lambda_{mn} \end{pmatrix}$$

← ez a lin. leképezés mátrixa