

Numerikus módszerek I. zárthelyi dolgozat megoldásai (2013/14. I.) **S.** csoport

Összesen 50 pont szerezhető a feladatsorral. Sikeres zárthelyihez 20 pontot kell elérni.

1. FELADAT. (4+4p) Legyen \mathbf{A} egy invertálható mátrix és \mathbf{B} egy olyan mátrix, mellyel teljesül, hogy $\|\mathbf{A}^{-1}\| \cdot \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\| < 1$ egy $\|\cdot\|$ vektornorma által indukált mátrixnormában! Igazoljuk, hogy tetszőleges $\bar{\mathbf{y}}$ vektorra az $F(\bar{\mathbf{x}}) = \bar{\mathbf{x}} - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}\bar{\mathbf{x}} + \mathbf{A}^{-1}\bar{\mathbf{y}}$ leképezés kontrakció a $\|\cdot\|$ vektornormában! Ennek segítségével igazoljuk, hogy a fenti feltételek mellett a \mathbf{B} mátrix is invertálható!

Megoldás. Lásd H csoport.

2. FELADAT. (2+4+1 p) Adjuk meg az alábbi mátrix 1-es, 2-es és maximum normáját!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}!$$

Megoldás. Mindegyik norma 7. Lásd a megoldás menetéhez a H csoportnál leírtakat.

3. FELADAT. (7p) Adjunk felső becslést az előző feladat \mathbf{A} mátrixának kondíciós számára maximum normában a mátrix inverzének kiszámítása nélkül!

Megoldás. 7. Lásd a H csoportnál leírtakat.

4. FELADAT. (1+3+3p) Tekintsük azokat a lebegőpontos számokat, melyek 10-es alapúak, a mantissza hossza 3 és a karakterisztika -6 és 7 között változhat! Melyik a legnagyobb ábrázolható szám? Melyik a legkisebb pozitív egész szám, ami nem ábrázolható ebben a számrendszerben? Mit kapnánk a szokásos dupla pontosságú lebegőpontos számrendszerben $(2^{53} + 1) - (2^{53})$ értékére (kettes számrendszer, 52 bites mantissza, 11 bites karakterisztika, 1 előjelbit)?

Megoldás. 9.99×10^7 , 1001, 0 (lásd H csoport).

5. FELADAT. (7p) Egy \mathbf{A} mátrix rendre az alábbi \mathbf{L}_1 , \mathbf{L}_2 és \mathbf{L}_3 Gauss-transzformációs mátrixokkal az \mathbf{F} felső háromszögmátrixba transzformálható. Határozzuk meg az \mathbf{A} mátrixot és adjuk meg az \mathbf{A} mátrix LU-felbontását!

$$\mathbf{L}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{L}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{L}_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{F} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Megoldás: A feltételek szerint $\mathbf{L}_3\mathbf{L}_2\mathbf{L}_1\mathbf{A} = \mathbf{F}$. Így az \mathbf{U} mátrix az \mathbf{F} mátrix lesz, \mathbf{L} pedig az $\mathbf{L}_1^{-1}\mathbf{L}_2^{-1}\mathbf{L}_3^{-1}$ mátrix, amit a tanult tételek alapján invertálás nélkül úgy kaphatunk meg, hogy \mathbf{L}_i főátló alatti elemeinek -1-szereseit írjuk az \mathbf{L} mátrix i -edik oszlopában a főátló alatti elem alá (a főátlóban 1-esek állnak). Azaz

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 3 & 1 \end{bmatrix},$$

és

$$\mathbf{A} = \mathbf{LU} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -3 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

6. FELADAT. (7p) Adjuk meg az alábbi \mathbf{A} mátrix Cholesky-felbontását, majd annak segítségével határozzuk meg az \mathbf{A} mátrix inverzét!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 5 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

Megoldás: A Cholesky-felbontás \mathbf{G} mátrixának elemeit az $\mathbf{A} = \mathbf{G}\mathbf{G}^T$ egyenlőségből föntről lefelé és balról jobbra haladva határozhatjuk meg. Így kapjuk, hogy

$$\mathbf{G} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Ezzel $\mathbf{A}^{-1} = (\mathbf{G}^{-1})^T \mathbf{G}^{-1}$, ahol \mathbf{G}^{-1} könnyen meghatározható kihasználva, hogy alsó háromszögmátrix inverze is alsó háromszögmátrix.

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 14 & 5 & -3 \\ 5 & 2 & -1 \\ -3 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

7. FELADAT. (7p) Igazoljuk, hogy ha a Jacobi-módszer konvergens egy adott lineáris egyenletrendszerre, akkor a relaxált változata (JOR-módszer) is konvergens lesz $\omega \in (0, 1]$ esetén!

Megoldás. Lásd H csoport.

Numerikus módszerek I. zárthelyi dolgozat megoldásai (2013/14. I.) **H.** csoport

1. FELADAT. (2+4+1 p) Adjuk meg az alábbi mátrix 1-es, 2-es és maximum normáját!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 5 \end{bmatrix}!$$

Megoldás: A mindhárom norma értéke 8. Ez az 1-es és a maximum normára könnyen adódik. A 2-es normát pedig onnét kapjuk, hogy szimmetrikus mátrixokra a norma megegyezik a spektrálsugárral, a spektrálsugarat pedig könnyen megkaphatjuk a Gersgorintételekből. Ezekből látszik, hogy a 8 sajátérték, és a többi sajátérték abszolút értéke ennél kisebb.

2. FELADAT. (7p) Adjunk felső becslést az előző feladat \mathbf{A} mátrixának kondíciószámára maximum normában a mátrix inverzének kiszámítása nélkül!

Megoldás: Az előző feladatban láttuk, hogy a mátrix normája 8, és mivel a mátrix \mathbf{M} -mátrix (hiszen a főátlón kívül nincs pozitív eleme, és a csupa egy $\bar{\mathbf{e}}$ vektor megfelel $\bar{\mathbf{g}}$ vektornak), használhatjuk az inverzük normájára vonatkozó becslést: $\|\mathbf{A}^{-1}\|_{\infty} \leq 1/2$. Azaz a kondíciószámra vonatkozó becslés: $\kappa_{\infty}(\mathbf{A}) \leq 8 \cdot (1/2) = 4$.

3. FELADAT. (4+4p) Legyen \mathbf{A} egy invertálható mátrix és \mathbf{B} egy olyan mátrix, mellyel teljesül, hogy $\|\mathbf{A}^{-1}\| \cdot \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\| < 1$ egy $\|\cdot\|$ vektornorma által indukált mátrixnormában! Igazoljuk, hogy tetszőleges $\bar{\mathbf{y}}$ vektorra az $F(\bar{\mathbf{x}}) = \bar{\mathbf{x}} - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}\bar{\mathbf{x}} + \mathbf{A}^{-1}\bar{\mathbf{y}}$ leképezés kontrakció a $\|\cdot\|$ vektornormában! Ennek segítségével igazoljuk, hogy a fenti feltételek mellett a \mathbf{B} mátrix is invertálható!

Megoldás:

$$\begin{aligned} \|F(\bar{\mathbf{x}}_1) - F(\bar{\mathbf{x}}_2)\| &= \|\bar{\mathbf{x}}_1 - \bar{\mathbf{x}}_2 - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}(\bar{\mathbf{x}}_1 - \bar{\mathbf{x}}_2)\| = \|(\mathbf{E} - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B})(\bar{\mathbf{x}}_1 - \bar{\mathbf{x}}_2)\| = \\ &= \|\mathbf{A}^{-1}(\mathbf{A} - \mathbf{B})(\bar{\mathbf{x}}_1 - \bar{\mathbf{x}}_2)\| \leq \|\mathbf{A}^{-1}\| \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\| \|\bar{\mathbf{x}}_1 - \bar{\mathbf{x}}_2\|, \end{aligned}$$

azaz valóban kontrakció a leképezés $q = \|\mathbf{A}^{-1}\| \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|$ kontrakciós együtthatóval. A Banach-féle fixponttétel szerint tehát minden $\bar{\mathbf{y}}$ vektorhoz egyértelműen létezik olyan $\bar{\mathbf{x}}$ vektor, amelyre

$$\bar{\mathbf{x}} = F(\bar{\mathbf{x}}) = \bar{\mathbf{x}} - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}\bar{\mathbf{x}} - \mathbf{A}^{-1}\bar{\mathbf{y}},$$

azaz amelyre $\mathbf{B}\bar{\mathbf{x}} = \bar{\mathbf{y}}$. Ez csak úgy lehet, ha \mathbf{B} invertálható.

4. FELADAT. (1+3+3p) Tekintsük azokat a lebegőpontos számokat, melyek 10-es alapúak, a mantissza hossza 4 és a karakterisztika -14 és 15 között változhat! Melyik a legnagyobb ábrázolható szám? Melyik a legkisebb pozitív egész szám, ami nem ábrázolható ebben a számrendszerben? Mit adna a MATLAB a $(2^{53} + 2) - (2^{53} + 1)$ különbség értékére (szokásos dupla pontosságú kettes alapú lebegőpontos számrendszer, 52 bites mantissza, 11 bites karakterisztika, 1 előjelbit)?

Megoldás: A legnagyobb ábrázolható szám: 9.999×10^{15} . A legkisebb nem ábrázolható pozitív egész: 10001. A MATLAB-ban a legkisebb nem ábrázolható egész $2^{53} + 1$. Ugyanis az

$$1.\underbrace{1 \dots 1}_{52db} \times 2^{52} = 2^{53} - 1$$

számig nyilvánvalóan minden egész számot lehet ábrázolni. A 2^{53} -t is lehet, hiszen

$$1.\underbrace{0 \dots 0}_{52db} \times 2^{53} = 2^{53}.$$

Viszon $2^{53} + 1$ az

$$1.\underbrace{0\dots0}_{52db}1 \times 2^{53}$$

alakban lenne írható, ami nem fér bele az 52 jegyű mantisszába. Így az

$$1.\underbrace{0\dots0}_{52db} \times 2^{53}$$

számot kapnánk kerekítés után. A $2^{53} + 2$ szám már újra ábrázolható a

$$1.\underbrace{0\dots0}_{51db}1 \times 2^{53}$$

módon. Így a kérdéses különbségre a MATLAB 2-t fog adni.

5. FELADAT. (7p) Egy \mathbf{A} mátrix rendre az alábbi \mathbf{L}_1 , \mathbf{L}_2 és \mathbf{L}_3 Gauss-transzformációs mátrixokkal az \mathbf{F} felső háromszögmátrixba transzformálható. Határozzuk meg az \mathbf{A} mátrixot és adjuk meg az \mathbf{A} mátrix LU-felbontását!

$$\mathbf{L}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{L}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{L}_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{F} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Megoldás: A feltételek szerint $\mathbf{L}_3\mathbf{L}_2\mathbf{L}_1\mathbf{A} = \mathbf{F}$. Így az \mathbf{U} mátrix az \mathbf{F} mátrix lesz, \mathbf{L} pedig az $\mathbf{L}_1^{-1}\mathbf{L}_2^{-1}\mathbf{L}_3^{-1}$ mátrix, amit a tanult tételek alapján invertálás nélkül úgy kaphatunk meg, hogy \mathbf{L}_i főátló alatti elemeinek -1-szereseit írjuk az \mathbf{L} mátrix i -edik oszlopában a főátló alatti elem alá (a főátlóban 1-esek állnak). Azaz

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 2 & 1 \end{bmatrix},$$

és

$$\mathbf{A} = \mathbf{LU} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -3 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

6. FELADAT. (7p) Adjuk meg az alábbi \mathbf{A} mátrix Cholesky-felbontását, majd annak segítségével határozzuk meg az \mathbf{A} mátrix inverzét!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 3 & 3 \end{bmatrix}.$$

Megoldás: A Cholesky-felbontás \mathbf{G} mátrixának elemeit az $\mathbf{A} = \mathbf{GG}^T$ egyenlőségből föntről lefelé és balról jobbra haladva határozhatjuk meg. Így kapjuk, hogy

$$\mathbf{G} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Ezzel $\mathbf{A}^{-1} = (\mathbf{G}^{-1})^T \mathbf{G}^{-1}$, ahol \mathbf{G}^{-1} könnyen meghatározható kihasználva, hogy alsó háromszögmátrix inverze is alsó háromszögmátrix.

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 6 & -3 & 1 \\ -3 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

7. FELADAT. (7p) Igazoljuk, hogy ha a Jacobi-módszer konvergens egy adott lineáris egyenletrendszerre, akkor a relaxált változata (JOR-módszer) is konvergens lesz $\omega \in (0, 1]$ esetén!

Megoldás: Mivel a Jacobi-módszer konvergál, így

$$\rho(\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{R})) < 1.$$

Azt kell megmutatni, hogy $\omega \in (0, 1]$ esetén

$$\rho((1 - \omega)\mathbf{E} + \omega\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{R})) < 1.$$

A kérdéses mátrix sajátértékei

$$(1 - \omega) + \omega\lambda_k$$

alakban írhatók, ahol λ_k $\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{R})$ sajátértékét jelöli. Így kapjuk az alábbi becslést:

$$|(1 - \omega) + \omega\lambda_k| \leq |1 - \omega| + |\omega||\lambda_k| = 1 - \omega + \omega|\lambda_k| < 1 - \omega + \omega \cdot 1 = 1,$$

amelyből következik az állítás.