

Cholesky-felbontás

Sáfár Orsolya

Cholesky-felbontás

Definíció: Az $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mátrix Cholesky-felbontásának nevezzük az $\mathbf{A} = \mathbf{U}^T \mathbf{U}$ szorzatot, ahol \mathbf{U} egy olyan felső háromszög-mátrix, amelynek minden diagonálisbeli eleme pozitív.

Tétel: Egy mátrixnak pontosan akkor létezik Cholesky-felbontása, ha szimmetrikus és pozitív definit. Ha létezik a Cholesky-felbontás, akkor egyértelmű és az alábbi képlettel lehet kiszámítani \mathbf{U} elemeit:

$$\begin{aligned} u_{11} &= \sqrt{a_{11}}, \text{ aztán } i = 2, \dots, n\text{-re:} & (1) \\ u_{ij} &= \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} u_{ik} u_{jk} \right) / u_{jj}, \quad j = 1, \dots, i-1 \\ u_{ii} &= \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} u_{ik}^2} \end{aligned}$$

Bizonyítás

A létezés igazolásához teljes indukcióval dolgozunk a mátrix mértére.

- ▶ $i = 1$ -re $\mathbf{A} = [a_{11}]$, ahol $a_{11} > 0$ ha \mathbf{A} pozitív definit, és ekkor $[\sqrt{a_{11}}] = [u_{11}]$ tényleg a Cholesky-felbontást adja.
- ▶ Tegyük fel tehát, hogy i -ig igaz az állítás.
- ▶ Ekkor $i + 1$ -re:

$$\mathbf{A}_{i+1} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_i & \mathbf{v} \\ \mathbf{v}^T & \alpha \end{bmatrix}$$

alakba írható a mátrix, ahol \mathbf{A}_i pozitív definit, ugyanis \mathbf{A}_{i+1} főminorja. A felírásban kihasználtuk \mathbf{A}_{i+1} szimmetriáját is, továbbá $\alpha > 0$ szintén a pozitív definitésgből következik a $(0, \dots, 0, 1)$ vektorral. Másrészt az indukciós feltétel miatt $\mathbf{A}_i = \mathbf{U}_i^T \mathbf{U}_i$, ahol \mathbf{U}_i felső háromszög mátrix pozitív diagonálissal.

Bizonyítás - folytatás

Ezek után keressük \mathbf{A}_{i+1} felbontását

$$\mathbf{U}_{i+1} = \begin{bmatrix} \mathbf{U}_i & \mathbf{u} \\ \mathbf{0}^T & \beta \end{bmatrix}$$

alakban, ekkor az

$$\begin{bmatrix} \mathbf{U}_i^T & \mathbf{0} \\ \mathbf{u}^T & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{U}_i & \mathbf{u} \\ \mathbf{0}^T & \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_i & \mathbf{v} \\ \mathbf{v}^T & \alpha \end{bmatrix}$$

egyenlőségnek kell teljesülnie, azaz $\mathbf{U}_i^T \mathbf{u} = \mathbf{v}$ és $\mathbf{u}^T \mathbf{u} + \beta^2 = \alpha$ adódik. Innen \mathbf{u} egyértelmű, mert \mathbf{U}_i reguláris (hiszen pozitív definit).

Bizonyítás - folytatás

Másrészt

$$0 < \det(\mathbf{A}_{i+1}) = \det(\mathbf{U}_{i+1})^2 = \beta^2 \det(\mathbf{U}_i)^2$$

mutatja, hogy β valós, és így $\beta = \sqrt{\alpha - \mathbf{u}^T \mathbf{u}}$. Ekkor a tételben szereplő formula a $\mathbf{v} = \mathbf{U}_i \mathbf{u} = (a_{1,i}, \dots, a_{i-1,i})^T$ egyenlet megoldásából adódik egyszerű visszahelyettesítéssel.

Továbbá tetszőleges reguláris $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ -es mátrixra $\mathbf{B}^T \mathbf{B}$ pozitív definit, hiszen $\mathbf{x}^T \mathbf{B}^T \mathbf{B} \mathbf{x} = \|\mathbf{B} \mathbf{x}\|_2^2 > 0$ ha $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$, így csakis pozitív definit mátrixnak létezhet Cholesky-felbontása.

Cholesky-felbontás futásideje

Tétel: A Cholesky-felbontás $\frac{n^3}{3} + \mathbf{O}(n^2)$ lebegőpontos művelet kiszámításával készíthető el.

Bizonyítás: Használjuk fel a kiszámításra vonatkozó képleteket!

$$u_{ij} = \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} u_{ik} u_{jk} \right) / u_{jj}, \quad i = 2, \dots, n, \quad j = 1, \dots, i-1$$

$$u_{ii} = \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} u_{ik}^2} \quad i = 2, \dots, n$$

u_{11} meghatározása egy művelet, u_{ij} -é $1 + 2(j-1) + 1$, végül u_{ii} -é $1 + 1 + 2(i-1)$. Azaz:

$$1 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=1}^i 2 + 2j = 1 + \sum_{i=2}^n (i+2)(i+1) = \frac{n^3}{3} + \mathbf{O}(n^2)$$

Példa

Példa: Az

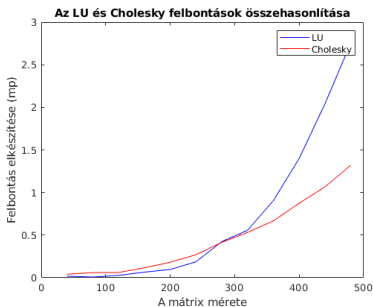
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 16 & -4 & 4 \\ -4 & 10 & -1 \\ 4 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

mátrix Cholesky-felbontása a `CholeskyFelbontas(A)` függvénnyel elkészítve:

$$\mathbf{U} = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

és így $\mathbf{U}^T \mathbf{U} = \mathbf{A}$.

A futásidő tesztelése Matlabban



A futásidőkön látszik, hogy nagy méretű mátrixokra a Cholesky-felbontás elkészítése gyorsabb, mint az LU-felbontásé. Viszont az `sqrt()` függvény kiszámítása több időt igényel, mint az alpműveletek, ennek hatását látjuk kis méretű mátrixokra.