

Matematika EP1 vizsga megoldása, 2024. jan. 19.

Integrálási feladatok (kritérium: a sikeres vizsgához az alábbi három feladatból legalább 6 pontot el kell érni)

1. Parciális integrálás alkalmazásával számítsuk ki az

$$\int (9x^2 - 4x + 7) \cdot \ln x \, dx$$

integrált.

Megoldás: A parciális integráláshoz legyen $f'(x) = 9x^2 - 4x + 7$ és $g(x) = \ln x$. Ekkor $f(x) = 3x^3 - 2x^2 + 7x$ és $g'(x) = 1/x$, **2p** tehát

$$\begin{aligned} \int (9x^2 - 4x + 7) \cdot \ln x \, dx &\stackrel{3p}{=} (3x^3 - 2x^2 + 7x) \ln x - \int (3x^3 - 2x^2 + 7x) \frac{1}{x} \, dx \\ &= (3x^3 - 2x^2 + 7x) \ln x - \int (3x^2 - 2x + 7) \, dx \\ &\stackrel{2p}{=} (3x^3 - 2x^2 + 7x) \ln x - x^3 + x^2 - 7x + c \end{aligned}$$

2. Mennyi az

$$\int_1^2 \left(\frac{2e^{2x} + e^{-x}}{(e^{2x} - e^{-x})^3} + \frac{x-1}{x+1} \right) dx$$

határozott integrál értéke? Az exponenciális tagot a behelyettesítés után nem kell tovább egyszerűsíteni.

Megoldás:

$$\begin{aligned} \int_1^2 \left(\frac{2e^{2x} + e^{-x}}{(e^{2x} - e^{-x})^3} + \frac{x-1}{x+1} \right) dx &= \int_1^2 \left((e^{2x} - e^{-x})^{-3} (2e^{2x} + e^{-x}) + 1 - \frac{2}{x+1} \right) dx \\ &= \left[-\frac{1}{2} (e^{2x} - e^{-x})^{-2} + x - 2 \ln|x+1| \right]_1^2 \\ &= -\frac{1}{2(e^4 - e^{-2})^2} + 2 - 2 \ln 3 + \frac{1}{2(e^2 - e^{-1})^2} - 1 + 2 \ln 2 \\ &= \frac{1}{2(e^2 - e^{-1})^2} - \frac{1}{2(e^4 - e^{-2})^2} + 1 + 2 \ln \frac{2}{3} \end{aligned}$$

4+3p

3. Integrálással számítsuk ki az $x(t) = t - \sin t$, $y(t) = 1 - \cos t$ paraméteresen adott cikloisgörbe ívhosszát a $t \in [0, 2\pi]$ paramétertartományon.

Segítség: a felírt integrálformulában egyszerűsítés után alkalmazzuk az $1 - \cos t = 2 \sin^2(t/2)$ azonosságot.

Megoldás: Mivel $\frac{dx}{dt}(t) = 1 - \cos t$ és $\frac{dy}{dt}(t) = \sin t$, **1p** ezért a keresett ívhossz **2p**

$$\begin{aligned} \int_0^{2\pi} \sqrt{(1 - \cos t)^2 + (\sin t)^2} \, dt &= \int_0^{2\pi} \sqrt{1 - 2 \cos t + \cos^2 t + \sin^2 t} \, dt \\ &\stackrel{1p}{=} \int_0^{2\pi} \sqrt{2(1 - \cos t)} \, dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{4 \sin^2 \left(\frac{t}{2} \right)} \, dt \\ &= \int_0^{2\pi} \left| 2 \sin \left(\frac{t}{2} \right) \right| \, dt \\ &\stackrel{1p}{=} \int_0^{2\pi} 2 \sin \left(\frac{t}{2} \right) \, dt \\ &\stackrel{1p}{=} \left[-4 \cos \left(\frac{t}{2} \right) \right]_0^{2\pi} \\ &= -4(-1) - (-4 \cdot 1) \\ &\stackrel{1p}{=} 8 \end{aligned}$$

Számítási feladatok

4. Adottak a

$$\underline{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \underline{u} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

vektorok. Bontsuk fel az \underline{u} vektort a \underline{v}_1 -gyel párhuzamos és rá merőleges komponensek összegére, majd a merőleges komponenst jelöljük \underline{v}_2 -vel. Legyen \underline{v}_3 a \underline{v}_1 és \underline{v}_2 vektorok vektoriális szorzata. Ellenőrizzük, hogy $\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3$ páronként merőleges vektorok.

Megoldás: Mivel $\langle \underline{u}, \underline{v}_1 \rangle = 5 \cdot 2 + 2 \cdot 1 - 3(-2) = 18$ és $\|\underline{v}_1\|^2 = 2^2 + 1^2 + (-2)^2 = 9$, **1p** ezért a párhuzamos komponens $\frac{18}{9}\underline{v}_1 = (4, 2, -4)^T$, **1p** a merőleges komponens pedig $\underline{v}_2 = (5, 2, -3)^T - (4, 2, -4)^T = (1, 0, 1)^T$.
1p Továbbá

$$\underline{v}_3 = \underline{v}_1 \times \underline{v}_2 = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{2p}{=} \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

A merőlegesség ellenőrzése: **2p**

$$\langle \underline{v}_1, \underline{v}_2 \rangle = 2 \cdot 1 + 1 \cdot 0 - 2 \cdot 1 = 0$$

$$\langle \underline{v}_1, \underline{v}_3 \rangle = 2 \cdot 1 + 2(-4) - 2(-1) = 0$$

$$\langle \underline{v}_2, \underline{v}_3 \rangle = 1 \cdot 1 + 0(-4) + 1(-1) = 0$$

5. Adottak az

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -5 & 3 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 4 & 5 \end{pmatrix}, \quad \underline{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

mátrix és vektor. Számítsuk ki az A^{-1} inverzmátrixot és az $\underline{e}_3^T A^{-1} \underline{e}_3$ szorzatot.

Megoldás: $\det(A) = -1$ **1p** és

$$A^{-1} \stackrel{5p}{=} \begin{pmatrix} -11 & -37 & 14 \\ -4 & -13 & 5 \\ 1 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

a keresett szorzat pedig az A^{-1} mátrix 3. sorának 3. eleme, azaz $\underline{e}_3^T A^{-1} \underline{e}_3 = -1$. **1p**

6. Az $a, b \in \mathbb{R}$ paraméterek mely értékeire lesz az

$$f(x) = \begin{cases} ax & \text{ha } x \leq -1 \\ \frac{\sin(\frac{\pi}{4}(x+1)) + (x+1)^2}{x^2 + 3x + 2} & \text{ha } -1 < x < 1 \\ x^2 + b & \text{ha } x \geq 1 \end{cases}$$

függvény minden x -re folytonos?

Megoldás: A folytonosságot az $x = -1$ és $x = 1$ pontokban kell csak ellenőrizni. Ehhez $\lim_{x \rightarrow -1-} f(x) = \lim_{x \rightarrow -1-} ax = -a$,

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -1+} f(x) &= \lim_{x \rightarrow -1+} \frac{\sin(\frac{\pi}{4}(x+1)) + (x+1)^2}{x^2 + 3x + 2} \\ &= \lim_{x \rightarrow -1+} \frac{\sin(\frac{\pi}{4}(x+1)) + (x+1)^2}{(x+1)(x+2)} \\ &= \lim_{x \rightarrow -1+} \frac{\sin(\frac{\pi}{4}(x+1))}{\frac{\pi}{4}(x+1)} \cdot \frac{\pi/4}{x+2} + \lim_{x \rightarrow -1+} \frac{x+1}{x+2} \\ &= \frac{\pi}{4} + 0 \\ &\stackrel{3p}{=} \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

ahonnan $a = -\pi/4$. **1p** Másrészt behelyettesítéssel

$$\lim_{x \rightarrow 1-} f(x) = \lim_{x \rightarrow 1-} \frac{\sin(\frac{\pi}{4}(x+1)) + (x+1)^2}{x^2 + 3x + 2} = \frac{\sin(\pi/2) + 2^2}{6} \stackrel{2p}{=} \frac{5}{6}$$

és $\lim_{x \rightarrow 1+} f(x) = \lim_{x \rightarrow 1+} x^2 + b = 1 + b$, ezért $b = -1/6$. **1p**

Elméleti feladatok

7. (a) Egy három egyenletből álló három ismeretlenre vonatkozó lineáris egyenletrendszer esetén az együtthatómátrix ismeretében mit mondhatunk az egyenletrendszer megoldásainak számáról?
(b) A

$$\begin{aligned}3x + 5y + 2z &= 2 \\3x - 2y + z &= 13 \\x + 4y + z &= -3\end{aligned}$$

lineáris egyenletrendszer esetén a megoldás kiszámolása nélkül csak az együtthatómátrix segítségével határozzuk meg, hány megoldása lehet az egyenletrendszernek. Tudva, hogy az $x = 2, y = -2, z = 3$ egy megoldása az egyenletrendszernek, mennyi lehet a megoldások száma?

Megoldás:

- (a) Ha az együtthatómátrix determinánsa nem 0, akkor az egyenletrendszernek pontosan egy megoldása van. Ha 0 a determináns, akkor nincs megoldás vagy végtelen sok megoldás van. **3p**
(b) Az adott egyenletrendszer együtthatómátrixának determinánsa 0, **2p** ezért az együtthatómátrix ismeretében az egyenletrendszernek nincs megoldása vagy végtelen sok megoldása lehetne. **1p** Mivel ismerünk egy megoldást, ezért a megoldások száma végtelen lehet csak. **1p**
8. (a) Mondjuk ki a sorozatokra vonatkozó rendőrelvet.
(b) Számítsuk ki az

$$a_n = \frac{2n \cdot \sin(3n)}{5n^2 - 4n}$$

sorozat határértékét a rendőrelv felhasználásával.

Segítség: a $-1 \leq \sin x \leq 1$ egyenlőtlenség alapján adjunk alsó és felső becslést a sorozatra.

Megoldás:

- (a) Ha $b_n \leq a_n \leq c_n$ minden n -re teljesül, továbbá $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n$ és $\lim_{n \rightarrow \infty} c_n$ létezik és egymással egyenlő, akkor létezik a $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n$ is, és értéke megegyezik a másik két sorozat határértékével. **3p**
(b) Mivel $-1 \leq \sin(3n) \leq 1$, ezért legyen
- $$b_n = -\frac{2n}{5n^2 - 4n}, \quad c_n = \frac{2n}{5n^2 - 4n},$$
- 2p** amelyre minden n -re fennáll a $b_n \leq a_n \leq c_n$ egyenlőtlenség. Mivel $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = \lim_{n \rightarrow \infty} c_n = 0$, **1p** ezért a rendőrelv miatt $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$. **1p**
9. (a) Legyen f kétszer differenciálható függvény \mathbb{R} -en. Milyen kapcsolatban van az $f''(x)$ második derivált értéke és az f függvény konvex vagy konkáv tulajdonsága egy (a, b) intervallumon?
(b) Mely intervallumokon konvex ill. konkáv az $f(x) = x^4 - 10x^3 + 36x^2 - 7x + 8$ függvény?

Megoldás:

- (a) Ha f konvex (konkáv) (a, b) -n, akkor $f''(x) \geq 0$ ($f''(x) \leq 0$) minden $x \in (a, b)$ -re. Ha $f''(x) > 0$ ($f''(x) < 0$) minden $x \in (a, b)$ -re, akkor f konvex (konkáv) (a, b) -n. **3p**
(b) Mivel az

$$f''(x) \stackrel{1p}{=} 12x^2 - 60x + 72 = 0$$

egyenlet megoldásai $x = 2$ és $x = 3$, **1p** ezért a következő intervallumokat tekintjük. A $(-\infty, 2)$ -n $f'' > 0$, ezért f konvex; $(2, 3)$ -on $f'' < 0$, ezért f konkáv; $(3, \infty)$ -en $f'' > 0$, ezért f konvex. **2p**