

1. Adjuk meg az $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ mátrix QR-felbontását a Householder-módszerrel.

Megoldás: Először az első oszlopot hozzuk a felső háromszögmátrixban szükséges alakra egy tükrözéssel. A vektor hossza 3, így az $[1 \ 2 \ 2]^T$ vektort a $[3 \ 0 \ 0]^T$ vektorba akarjuk képezni. Ezt a különbségvektorra, $[2 \ -2 \ -2]^T$ merőleges síkra való tükrözéssel csináljuk (az egyszerűség kedvéért az $\mathbf{n} = [1 \ -1 \ -1]^T$ normálvektort használjuk a tükrözés mátrixának képletében):

$$Q_1 = I - \frac{2}{|\mathbf{n}|^2} \mathbf{nn}^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{2}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & 2/3 & 2/3 \\ 2/3 & 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -2/3 & 1/3 \end{bmatrix},$$

$$\text{és } Q_1 A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Ezután $Q_1 A$ második oszlopát kell megváltoztatnunk: de elég csak az alsó két elemét, tehát olyan blokkdiagonális mátrixot alkalmazunk, amelynek jobb alsó 2×2 -es blokkja a $\begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}$ vektort $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ vektorba képező tükrözés, Q'_2 , a bal felső blokk pedig egy 1×1 -es egységmátrix. Q'_2 az $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ – $\begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}$ = $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ normálvektorú egyenesre való tükrözés mátrixa \mathbb{R}^2 -ben, az előbbi képlet szerint

$$Q'_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{2}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ és } Q_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

$$Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} = R \Rightarrow A = (Q_2 Q_1)^{-1} R = (Q_2 Q_1)^T R,$$

ahol $Q = (Q_2 Q_1)^T = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 & -2/3 \\ 2/3 & 2/3 & -1/3 \\ 2/3 & -1/3 & 2/3 \end{bmatrix}$ ortogonális mátrix.

2. Írjuk fel az $M = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 12 & 16 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ -9 & -12 & 0 \end{bmatrix}$ mátrix szinguláris érték szerinti felbontását, és általánosított inverzét!

Megoldás: $M^T M = \begin{bmatrix} 225 & 300 & 0 \\ 300 & 400 & 0 \\ 0 & 0 & 25 \end{bmatrix}$, ennek karakterisztikus egyenlete $(25 - \lambda)(\lambda^2 - 625\lambda) = 0$,

amiből azonnal adódik, hogy a sajátértékek 625, 25 és 0, a szinguláris értékek 25 és 5 és a rang 2. Az $M^T M$ első két sajátértékéhez tartozó egységnyi sajátvektorok $(3/5, 4/5, 0)$, $(0, 0, 1)$. Mivel ortonormált rendszert alkotnak, ezért ezek a $V_2 \Sigma_2 U_2^T$ felbontás szerinti U_2 mátrix oszlopai, és ezek képe az M mátrixszal való szorzás után $(0, 20, 0, -15)$ és $(3, 0, 4, 0)$, amiket normálva kapjuk $(0, 4/5, 0, -3/5)$ és $(3/5, 0, 4/5, 0)$ vektorokat, melyek a V_2 oszlopai. Így a szinguláris felbontás

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 12 & 16 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ -9 & -12 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{3}{5} \\ \frac{4}{5} & 0 \\ 0 & \frac{4}{5} \\ -\frac{3}{5} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & \frac{4}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Ebből az általánosított inverz

$$\begin{bmatrix} \frac{3}{5} & 0 \\ \frac{4}{5} & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{25} & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & \frac{4}{5} & 0 & \frac{-3}{5} \\ \frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{12}{625} & 0 & \frac{-9}{625} \\ 0 & \frac{16}{625} & 0 & \frac{-12}{625} \\ \frac{3}{25} & 0 & \frac{4}{25} & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{625} \begin{bmatrix} 0 & 12 & 0 & -9 \\ 0 & 16 & 0 & -12 \\ 75 & 0 & 100 & 0 \end{bmatrix}$$

A teljesség kedvéért megadjuk a teljes SVD-t is. Ehhez ki kell egészítenünk az U_2 , illetve V_2 oszlopai alkotta vektorrendszereket az \mathbf{R}^3 , illetve \mathbf{R}^4 tér teljes bázisává, a bázis vektoraiból alkotott mátrix lesz U és V . Az U esetén a bázis harmadik vektora a 0 sajátértékhez tartozó sajátvektor lesz. A V esetén szabadon választhatunk, könnyen találunk megfelelő vektorokat. Végül megfelelő számú zérussorral és zérusoszloppal kell Σ_2 -t kiegészíteni:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 12 & 16 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ -9 & -12 & 0 \end{bmatrix} = V\Sigma U^T = \begin{bmatrix} 0 & \frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & 0 & \frac{3}{5} & 0 \\ 0 & \frac{4}{5} & 0 & -\frac{3}{5} \\ -\frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & \frac{4}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -\frac{4}{5} & \frac{3}{5} & 0 \end{bmatrix}$$

3. Határozzuk meg az $M\mathbf{x} = (5, 100, 15, -75)$ egyenletrendszer legkisebb négyzetes hibát adó, legkisebb normájú megoldását az előző feladatbeli M együtthatómátrixszal. A közelítő megoldás mely \mathbf{b} vektor esetén lenne pontos megoldás?

Megoldás: Az első és a harmadik egyenlet $3z = 5$, $4z = 15$ nyilvánvalóan ellentmondó, így az egyenletrendszer nem oldható meg. A kért megoldást az $\bar{\mathbf{x}} = M^{\|^{-1}}\mathbf{b}$ vektor adja, azaz

$$\bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{625} \begin{bmatrix} 0 & 12 & 0 & -9 \\ 0 & 16 & 0 & -12 \\ 75 & 0 & 100 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 100 \\ 15 \\ -75 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Az $M\bar{\mathbf{x}} = (9, 100, 12, -75)$ az a vektor, melyre az egyenletrendszer megoldható lenne.

4. Írjuk fel az $A = \begin{bmatrix} -\sqrt{2} & 2\sqrt{2} \\ \sqrt{2} & 2\sqrt{2} \end{bmatrix}$ mátrix poláris felbontását, és adjunk a felbontásnak geometriai reprezentációt!

Megoldás: Az $A^T A$ sajátértékei 16, 4, sajátvektorai $(0, 1)$, $(1, 0)$, szinguláris értékei $\sigma_1 = 4$ és $\sigma_2 = 2$, így $U = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, $\Sigma = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$, a sajátvektorok A -val való szorzatának σ_i -edrészre adja a V oszlopvektorait: $V = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$. A poláris felbontás a szingulárisból adódik: $A = V\Sigma U^T = (V\Sigma V^T)(VU^T) = PQ$, így esetünkben:

$$P = V\Sigma V^T = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}, \quad Q = VU^T = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$$

Q tükrözés az x -tengellyel 67.5° -os szöget bezáró egyenesre, míg P a V oszlopai alkotta bázisban a V első oszlopának irányában 4-szeresére nyújt, míg második oszlopának irányában 2-szeresére.