

A megoldások terei

Wettl Ferenc

2014. szeptember 23.

- 1 Altér
- 2 Bázis, dimenzió
- 3 Valós mátrixok és egyenletrendszerek

Altér

- D az \mathbb{F} test fölötti \mathcal{V} vektortérnek \mathcal{W} **altère**, ha $\emptyset \neq \mathcal{W} \subseteq \mathcal{V}$ és \mathcal{W} zárt a két műveletre. Jel: $\mathcal{W} \leq \mathcal{V}$.
- K $\mathbf{0} \in \mathcal{W}$,
- P origón átmenő egyenes a síkban (térben)
- P origón átmenő sík a térben
- P szimmetrikus mátrixok $\mathbb{F}^{n \times n}$ -ben
- P felsőháromszög-mátrixok $\mathbb{F}^{n \times n}$ -ben
- P diagonális mátrixok $\mathbb{F}^{n \times n}$ -ben
- P legfőbb másodfokú polinomok a polinomok (vagy pl. a legfőbb negyedfokúak) terében
- P \mathbb{R} -en differenciálható valós függvények az \mathbb{R} -en folytonos valósok terében
- Á minden vektortérnek altère saját maga és a zérustér ($\mathcal{Z} = \{\mathbf{0}\}$)
- Á alterek metszete altér
- Á alterek uniója pontosan akkor altér, ha az egyik altère a másiknak

Mátrixhoz tartozó alterek

- P $\mathbf{A} \in \mathbb{F}^{m \times n}$ mátrixra $\mathcal{S}(\mathbf{A}) \leq \mathbb{F}^n$, $\mathcal{O}(\mathbf{A}) \leq \mathbb{F}^m$ (sor-, oszloptér)
- P homogén lineáris egyenletrendszer megoldásai ($\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0}$, $\mathbf{A}\mathbf{y} = \mathbf{0} \rightsquigarrow \mathbf{A}(c\mathbf{x}) = \mathbf{0}$, $\mathbf{A}(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \mathbf{0}$)
- K azon \mathbf{b} vektorok, melyekre $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ megoldható, alteret alkotnak (ez megegyezik \mathbf{A} oszlopterével)
- K $\mathbb{F}^{m \times n}$ -es mátrix nulltere \mathbb{F}^n altere ($\mathcal{N}(\mathbf{A}) \leq \mathbb{F}^n$)
- T Elemi sorműveletek közben a sortér nem változik, az oszlopvektorok megőrzik az eredeti lineáris kapcsolataikat.
- K Legyen \mathbf{B} az \mathbf{A} mátrix egy lépcsős alakja. Ekkor
 1. \mathbf{A} és \mathbf{B} sortere megegyezik,
 2. az \mathbf{A} oszlopvektorai között lévő lineáris kapcsolatok azonosak a \mathbf{B} ugyanolyan sorszámú oszlopai közti lineáris kapcsolatokkal,
 3. \mathbf{B} nemzérus sorvektorai lineárisan függetlenek,
 4. a főelemek oszlopvektorai \mathbf{A} -ban és \mathbf{B} -ben is lineárisan függetlenek.
- Á $\mathcal{N}(\mathbf{A}\mathbf{B}) \supseteq \mathcal{N}(\mathbf{B})$ és egyenlőség pontosan akkor áll, ha \mathbf{A} invertálható.

Kifeszített altér

D a $\mathbf{v}_i \in \mathcal{V}$ ($i = 1, \dots, k$) vektorok által **kifeszített altér**:

$$\text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k) = \{ c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k : c_1, c_2, \dots, c_k \in \mathbb{F} \}.$$

Á $\text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k) \leq \mathbb{F}^n$ (tehát altér)

Á $\text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k)$ a minimális altér azok között, melyek tartalmazzák a $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$ vektorokat.

P Minden $\mathbf{A} \in \mathbb{F}^{m \times n}$ mátrix az \mathbf{E}_{ij} mátrixok lineáris kombinációja, amelyben az i -edik sor j -edik elem 1, a többi 0.

P Minden legfölbjebb n -edfokú polinom az $1, x, x^2, \dots, x^n$ lineáris kombinációja.

P a $\mathbf{T} = [t_{i-j}]_{i,j=0}^{n-1}$ Toeplitz mátrix a $2n - 1$ darab $\mathbf{T}_k = [\delta_{i-j,k}]_{i,j=0}^{n-1}$ mátrixok lineáris kombinációja, ahol $\delta_{i,j}$ a Kronecker-delta:

$$\delta_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{ha } i = j \\ 0, & \text{ha } i \neq j \end{cases}$$

Affin altér

J $\mathcal{W} \leq \mathcal{V}$, $\mathbf{u} \in \mathcal{V}$, $\mathcal{W} + \mathbf{u} = \{\mathbf{w} + \mathbf{u} : \mathbf{w} \in \mathcal{W}\}$

D a $\mathcal{W} + \mathbf{u}$ **affin altér**

Á Az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer pontosan akkor oldható meg, ha \mathbf{b} előáll az \mathbf{A} oszlopainak lineáris kombinációjaként (\mathbf{b} benne van \mathbf{A} oszlopterében). A lineáris kombináció együtthatói megegyeznek a megoldásvektor koordinátaival.

T Az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ összes megoldása = az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ valamelyik megoldása + az $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$ összes megoldása

K Az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ összes megoldása egy affin alteret alkot, ami nem altér, ha $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$.

Bázis

- D A \mathcal{V} vektortér **bázisán** olyan vektorrendszert értünk, mely
 1. lineárisan független,
 2. generátorrendszer (mely kifeszíti \mathcal{V} -t).
- P Az $\mathbf{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$, $\mathbf{e}_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, \mathbf{e}_n = (0, 0, \dots, 0, 1)$ vektorokból álló halmazt \mathbb{F}^n **standard bázisának** nevezzük.
- Á A zérustérnek nincs bázisa
- P Az \mathbf{E}_{ij} mátrixok bázist alkotnak $\mathbb{F}^{m \times n}$ -ben
- P A legfőbb n -edfokú polinomok terének $\{1, x, x^2, \dots, x^n\}$ egy bázisa.

Bázis meghatározása – első megoldás

Példa (Altér bázisának meghatározása)

Határozzuk meg az $(1, 1, 0, -2)$, $(2, 3, 3, -2)$, $(1, 2, 3, 0)$ és $(1, 3, 6, 2)$ vektorok által kifeszített altér egy bázisát!

Megoldás

Sorvektorokkal:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & -2 \\ 2 & 3 & 3 & -2 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 3 & 6 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 6 & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

A bázis vektorai $(1, 1, 0, -2)$, $(0, 1, 3, 2)$.

Bázis meghatározása – második megoldás

Megoldás

oszlopvektorokkal:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & 3 & 6 \\ -2 & -2 & 0 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & 4 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Tehát az adott négy vektor közül az első kettő, azaz az $(1, 1, 0, -2)$ és $(2, 3, 3, -2)$ vektorok bázist alkotnak.

Ha a megadott vektorokat más sorrendben írjuk a mátrixba, másik bázist kaphatunk.

Felírás bázisvektorok lineáris kombinációjaként

Megoldás

a redukált lépcsős alakból:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & 3 & 6 \\ -2 & -2 & 0 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Ennek alapján:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 6 \\ 2 \end{bmatrix} = -3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}.$$

Koordinátás alak e bázisban

Példa (Vektor koordinátás alakja a \mathcal{B} bázisban)

Jelölje $\mathcal{B} = \{(1, 1, 0, -2), (2, 3, 3, -2)\}$ a bázist. A redukált lépcsős alak nemzérus soraiból

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

kapjuk a négy vektor koordinátás alakjait:

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}_{\mathcal{B}}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}_{\mathcal{B}}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}_{\mathcal{B}}, \quad \mathbf{v}_4 = \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \end{bmatrix}_{\mathcal{B}}.$$

Bázis és dimenzió

Állítás (Bázis ekvivalens definíciói)

Legyen \mathcal{U} vektortér, és legyen $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\} \subseteq \mathcal{U}$ vektorok egy halmaza. A következő állítások ekvivalensek:

- \mathcal{B} lineárisan független vektorokból áll és kifeszíti az \mathcal{U} alteret,
- \mathcal{B} minimális méretű halmaz, mely kifeszíti \mathcal{U} -t;
- \mathcal{B} maximális méretű, független vektorokból álló halmaz \mathcal{U} -ban.

Tétel (Bázis-tétel)

Ha a \mathcal{V} vektortérnek van n -elemű bázisa, akkor minden bázisa n -elemű.

Definíció (Dimenzió)

A \mathcal{V} vektortér n -**dimenziós**, ha van n -elemű bázisa. (véges dimenziós vektortér)

Mátrix, rang, dimenzió

Állítás (Dimenzió = rang)

Egy mátrix rangja, sorterének dimenziója és oszlopterének dimenziója megegyezik. (Ebből következőleg $r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A}^T)$.)

Tétel (Dimenziótétel)

Bármely $\mathbf{A} \in \mathbb{F}^{m \times n}$ mátrix esetén a sortér dimenziójának és a nulltér dimenziójának összege n . Képlettel:

$$\dim(\mathcal{S}(\mathbf{A})) + \dim(\mathcal{N}(\mathbf{A})) = n.$$

Valós mátrixok sor- és nulltere

Definíció (Merőleges altér és merőleges kiegészítő altér)

egy vektortér két altére **merőleges**, ha bárhogy választva egy vektort az egyik altérből, és egy másikat a másik altérből, azok merőlegesek egymásra. Egy \mathcal{W} altérre merőleges vektorok alterét a \mathcal{W} **merőleges kiegészítő alterének** nevezzük és \mathcal{W}^\perp -vel jelöljük („ \mathcal{W} perp”).

Tétel (A lineáris algebra alaptétele)

Minden valós mátrix sortere és nulltere merőleges kiegészítő alterei egymásnak.

$$\mathbb{K} \mathcal{S}(\mathbf{A})^\perp = \mathcal{N}(\mathbf{A}), \quad \mathcal{N}(\mathbf{A})^\perp = \mathcal{S}(\mathbf{A}).$$

$$\mathbb{K} \mathcal{O}(\mathbf{A})^\perp = \mathcal{N}(\mathbf{A}^T).$$

\mathbb{K} Minden \mathbf{x} vektor egyértelműen előáll egy sortérbe és egy nulltérbe eső vektor összegeként.

Valós együtthatós egyenletrendszer megoldásai

Tétel (Lineáris egyenletrendszer megoldásai)

Minden valós együtthatós megoldható (konzisztens) lineáris egyenletrendszerre igazak a következő állítások:

- egyetlen megoldása esik az együtthatómátrix sorterébe;
- a sorterbe eső megoldás az összes megoldás közül a legkisebb abszolút értékű;
- az összes megoldás előáll úgy, hogy a sorterbe eső megoldáshoz hozzáadjuk a homogén rész összes megoldását.

A sortérbe eső megoldás megkeresése

Példa (Lineáris egyenletrendszer sortérbe eső megoldása)

Határozzuk meg az

$$x + y + z + 3u + 2w = 4$$

$$x + 2y + z + 5u + 2w = 5$$

$$2x + 3y + z + 8u + 3w = 7$$

$$2x + 3y + 2z + 8u + 4w = 9$$

egyenletrendszer minimális abszolút értékű megoldását!

A redukált lépcsős alak:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 & 2 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 5 & 2 & 5 \\ 2 & 3 & 1 & 8 & 3 & 7 \\ 2 & 3 & 2 & 8 & 4 & 9 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Így a megoldás:

$$(x, y, z, u, w) = (1, 1, 2, 0, 0) + (-1, -2, 0, 1, 0)u + (-1, 0, -1, 0, 1)w.$$

A redukált lépcsős alak szerinti egyenletrendszerhez ezt kell adni:

$$\begin{array}{rclclcl} -x - 2y & & + u & & = & 0 \\ -x & & - z & & + w & = & 0 \end{array}$$

Így a kiegészített egyenletrendszer:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -4/17 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 5/17 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 19/17 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 6/17 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 15/17 \end{bmatrix},$$

tehát a keresett megoldás $1/17(-4, 5, 19, 6, 15)$.