

1. Az a és b értékektől függően hány megoldása van az alábbi egyenletrendszernek? Adjuk meg a megoldásokat paraméteres alakban!

$$\begin{aligned} 2x + y + z &= 4 \\ x + 2y - z &= -1 \\ x - y + 2z &= a \\ x + by + z &= 3 \end{aligned}$$

2. Mutassuk meg, hogy a konzisztens valós $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszernek pontosan egy sortérbe eső megoldása van, és az a legkisebb abszolút értékű (azaz legrövidebb) megoldás!

3. Határozzuk meg az alábbi egyenletrendszerek sortérbe eső egyetlen megoldását, és ezt felhasználva összes megoldását!

a) $x + y + z = 3$

$$2x + y - z = 2$$

$$3x + 2y = 5$$

b) $x + 4y + 8z + 12w = 15$

c) $x + y + z + w = 3$

$$x + y - z - w = 1$$

4. Mennyi a $(2, 3, 0, -1)$, $(1, 2, -1, 0)$, $(2, 4, -2, 0)$, $(1, 0, 3, -2)$ vektorrendszer rangja? Adjunk meg maximális méretű lineárisan független részrendszert, és állítsuk elő a többi ezek lineáris kombinációjaként! Határozzuk meg a fenti vektorok által kifeszített altér merőleges kiegészítő alterének egy bázisát!

5. Keressünk egy bázist az \mathbb{R}^4 tér $x + y + z + w = 1$ egyenletű hipersíkjával párhuzamos vektorok alterében, és írjuk fel ezen altér egy – a bázisvektoroktól különböző – vektorának e bázisra vonatkozó koordinátás alakját!

6. Mutassuk meg, hogy ha \mathbf{A} és \mathbf{D} invertálható mátrixok, akkor a következő ún. blokkdiagonális mátrixok invertálhatók, és

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{D} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}^{-1} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{D}^{-1} \end{bmatrix},$$

illetve

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{B} \\ \mathbf{O} & \mathbf{D} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}^{-1} & -\mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}\mathbf{D}^{-1} \\ \mathbf{O} & \mathbf{D}^{-1} \end{bmatrix}.$$

ahol \mathbf{B} tetszőleges, de megfelelő típusú mátrix. Hasonlóan, ha \mathbf{A} és \mathbf{D} négyzetes mátrixok, akkor

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{B} \\ \mathbf{C} & \mathbf{D} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \mathbf{X} & -\mathbf{X}\mathbf{B}\mathbf{D}^{-1} \\ -\mathbf{D}^{-1}\mathbf{C}\mathbf{X} & \mathbf{D}^{-1} + \mathbf{D}^{-1}\mathbf{C}\mathbf{X}\mathbf{B}\mathbf{D}^{-1} \end{bmatrix},$$

ahol $\mathbf{X} = (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{D}^{-1}\mathbf{C})^{-1}$, és feltételezzük, hogy minden felírt mátrix-inverz létezik. Ezt felhasználva számítsuk ki az alábbi mátrix inverzét:

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

7. Legyen \mathbf{A} egy 10×10 -es valós mátrix. Jelölje r_i az \mathbf{A}^i rangját. Lehet-e az (r_1, r_2, \dots) sorozat egyenlő az alábbiakkal? (a) $(5, 6, \dots)$, (b) $(9, 8, 7, \dots, 4, 4, \dots)$, (c) $(10, 9, 8, \dots)$, (d) $(8, 5, \dots)$.

8. Igazoljuk, hogy minden r -rangú mátrix előáll r darab 1-rangú összegeként.

9. Tegyük fel, hogy az $n \times n$ -es \mathbf{A} mátrixra $\mathbf{A}^2 = \mathbf{O}$. Mutassuk meg, hogy rangja legfeljebb $n/2$.

10. Mutassuk meg, hogy ha $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ -es, akkor $r(\mathbf{A}^T \mathbf{A}) = r(\mathbf{A})$.

11. Írjunk fel egy valós, 2-rangú, 5×6 -os mátrixot, melyben nincsenek zéruselemek, és határozzuk meg a négy alapvető altere mindegyikének egy-egy bázisát!

12. Mennyi az

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & -1 & 5 \end{bmatrix}$$

mátrix rangja? Válasszunk ki a sor-, illetve oszlopvektorok közül egy olyan vektorrendszert, mely a sor-, illetve oszloptér egy bázisa, majd írjuk fel a mátrix további sorainak (oszlopainak) koordinátás alakját ebben a bázisban. Írjuk fel az $\mathbf{A}_{m \times n}$ mátrix bázisfelbontását, azaz írjuk fel $\mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{R}$ alakba, ahol $\mathbf{R}_{r \times n}$ az \mathbf{A} redukált lépcsős alakja, és $\mathbf{B}_{m \times r}$ az \mathbf{A} megfelelően választott oszlopaiból áll.

13. Írjuk fel a $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (1, 2, 3), (1, 1, 2)\}$ bázisról a $\mathcal{C} = \{(7, 3, 3), (8, 1, 2), (4, 4, 3)\}$ bázisra való áttérés mátrixát, és határozzuk meg a $(\mathbf{v})_{\mathcal{B}} = (3, 2, 1)$ vektor \mathcal{C} bázisbeli alakját!