

1. Tegyük fel, hogy $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{5 \times 5}$ és $\det \mathbf{A} = 3$. Határozzuk meg a $2\mathbf{A}^{-1}$, $(2\mathbf{A})^{-1}$ és $\mathbf{A}^2 \mathbf{A}^T \mathbf{A}^{-1}$ mátrixok determinánsát!

2. Melyek igazak az alábbi állítások közül? (Az \mathbf{A} itt mindig négyzetes mátrixot jelöl.)

- (a) Ha egy determináns értéke 0, akkor van két azonos sora.
- (b) Ha egy determináns értéke nem 0, akkor oszlopvektoriai lineárisan függetlenek.
- (c) Ha az $\mathbf{Ax} = 0$ egyenletrendszernek van nemtriviális megoldása, akkor $|\mathbf{A}| \neq 0$.
- (d) $|\mathbf{A}| \neq 0$ pontosan akkor igaz, ha az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer nem oldható meg.
- (e) $|\mathbf{A}| = 0$ pontosan akkor igaz, ha az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer egyértelműen megoldható.

3. Határozzuk meg a \mathbf{P} és \mathbf{R} mátrixok LU-felbontását, majd ezt felhasználva oldjuk meg a $\mathbf{Px} = (0, 2, 4, 6)$ egyenletrendszert, invertáljuk az \mathbf{R} mátrixot, ahol

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 3 & 6 & 10 \\ 1 & 4 & 10 & 20 \end{bmatrix} \quad \text{és} \quad \mathbf{R} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

4. Adjunk meg olyan lineáris transzformációt \mathbb{R}^3 -ben (ha létezik), amely a $\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \mathbf{w}_3$ vektorokat a $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ vektorokba viszi, ahol $\mathbf{v}_1 = (1, 0, 1)$, $\mathbf{v}_2 = (0, -1, 1)$, $\mathbf{v}_3 = (2, -1, 3)$, és

- (i) $\mathbf{w}_1 = (1, 0, 2)$, $\mathbf{w}_2 = (1, 1, 1)$, $\mathbf{w}_3 = (1, 1, 2)$;
- (ii) $\mathbf{w}_1 = (1, 0, 2)$, $\mathbf{w}_2 = (1, 1, 1)$, $\mathbf{w}_3 = (3, 1, 5)$;
- (iii) $\mathbf{w}_1 = (1, 0, 2)$, $\mathbf{w}_2 = (1, 1, 1)$, $\mathbf{w}_3 = (2, 1, 3)$;

Írjuk fel e leképezés mátrixát!

5. Adjuk meg az alábbi lineáris transzformációk mátrixát a megadott bázisokban:

- (a) az $x - 2y + z = 0$ síkra való merőleges vetítés a standard bázisban;
- (b) $f : (x, y, z) \mapsto (2x - y + z, x + z, y - 3z)$ a standard, illetve az $\{(1, 1, 0), (0, 1, 0), (2, 1, 1)\}$ bázisban;
- (c) a sík tükrözése az $y = 2x$ egyenesre a standard, illetve az $\{(1, 2), (-2, 1)\}$ bázisban;
- (d) \mathbb{R}^n vetítése az $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ vektor által kifeszített altérre a standard bázisban;
- (e) \mathbb{R}^n vetítése az $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ vektorra merőleges hipersíkra a standard bázisban;
- (f) \mathbb{R}^n tükrözése az $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ vektorra merőleges hipersíkra a standard bázisban.

6. Határozzuk meg a $(-2, 1, 3)$ vektornak az $(1, 0, 1)$ és a $(-1, 2, 0)$ vektorok által kifeszített síkra eső merőleges vetületét!

7. Tekintsük az \mathbb{R}^4 tér $(1, -1, 1, 0)$ és $(0, 1, -1, 0)$ vektorai által kifeszített \mathcal{W} alterét és legyen $x = (8, 4, 2, 1)$. Bontsuk fel az x vektort \mathcal{W} -be eső és \mathcal{W} -re merőleges vektorok összegére.

8. Legyen $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$ és $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$. Adjuk meg az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer minimális abszolút értékű optimális megoldását

9. Melyek igazak az \mathbb{R}^n vektortér minden f lineáris transzformációjára?

1. \mathbf{v} sajátvektora f -nek $\implies \mathbf{v}$ sajátvektora f^2 -nek;
2. \mathbf{v} sajátvektora f^2 -nek $\implies \mathbf{v}$ sajátvektora f -nek;
3. 0 sajátértéke f^2 -nek \implies 0 sajátértéke f -nek.

10. Mondjunk egy lineáris leképezést, melynek sajátértékei (a) 1, 1, 1; (b) 1, 1, -1; (c) 1, -1, -1; (d) -1, -1, -1 (e) 1; (f) -1?