

# Mátrixok algebrája

Wettl Ferenc

2015. február 20.

- 1 Mátrixműveletek
  - Elemenkénti mátrixműveletek
  - Mátrixszorzás
  - Blokkmátrixok
  - Mátrixszorzás alkalmazásai
  - Elemi mátrixok
  - Vektorokra particionált mátrixok
- 2 Műveleti tulajdonságok

# Elemenkénti mátrixműveletek

D mátrixok összege:  $\mathbf{A} + \mathbf{B} = [a_{ij}] + [b_{ij}] := [a_{ij} + b_{ij}]$

D zérusmátrix

D mátrix skalárszorosa:  $c\mathbf{A} = c[a_{ij}] := [ca_{ij}]$

D mátrixok lineáris kombinációja

## Lineáris helyettesítések kompozíciója

Tekintsük a következő két lineáris helyettesítést:

$$\begin{aligned}
 a &= 5x + y + 4z & x &= 7s + 30k \\
 b &= 4x + 4y + 2z & \text{és} & y = 24s + 105k \\
 c &= 4x + 2y + 4z & z &= 8s + 40k
 \end{aligned} \tag{1}$$

Írjuk át táblázatba fejléccel:

$$\begin{array}{c|ccc} & x & y & z \\ \hline a & 5 & 1 & 4 \\ b & 4 & 4 & 2 \\ c & 4 & 2 & 4 \end{array} \quad \begin{array}{c|cc} & s & k \\ \hline x & 7 & 30 \\ y & 24 & 105 \\ z & 8 & 40 \end{array} \tag{2}$$

A két lineáris helyettesítés egymásutánja ekvivalens az

$$\begin{aligned}
 a &= 91s + 415k \\
 b &= 140s + 620k \\
 c &= 108s + 490k
 \end{aligned}$$

## Lineáris helyettesítések kompozíciója

	$x$	$y$	$z$
$a$	5	1	4
$b$	4	4	2
$c$	4	2	4

	$s$	$k$
$x$	7	30
$y$	24	105
$z$	8	40

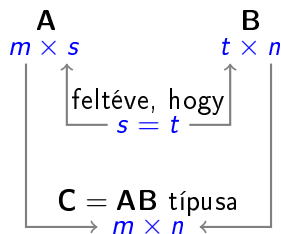
  

	$s$	$k$
$a$	91	415
$b$	140	620
$c$	108	490

## Mátrixszorzás

$$\begin{bmatrix} a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{it} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{tj} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{ij} \end{bmatrix}$$

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^t a_{ik} b_{kj} = \mathbf{a}_{i*} \cdot \mathbf{b}_{*j}$$



# Blokkmátrixok

Á Blokkmátrixok skalárral való szorzása és két azonos módon particionált blokkmátrix összeadása blokkonként is elvégezhető, azaz

$$c[\mathbf{A}_{ij}] := [c\mathbf{A}_{ij}], \quad [\mathbf{A}_{ij}] + [\mathbf{B}_{ij}] := [\mathbf{A}_{ij} + \mathbf{B}_{ij}].$$

Á Ha  $\mathbf{A} = [\mathbf{A}_{ik}]_{m \times t}$ ,  $\mathbf{B} = [\mathbf{B}_{kj}]_{t \times n}$  két blokkmátrix, és minden  $k$ -ra az  $\mathbf{A}_{ik}$  blokk oszlopainak száma megegyezik  $\mathbf{B}_{kj}$  sorainak számával, akkor a  $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$  szorzat kiszámítható a szorzási szabály blokkokra való alkalmazásával

$$\mathbf{C}_{ij} = \sum_{k=1}^t \mathbf{A}_{ik} \mathbf{B}_{kj}.$$

# Blokkmátrixok

Példa (Műveletek blokkmátrixokkal)

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{array} \right] + \left[ \begin{array}{c|c} 1 & 4 \\ 1 & 1 \\ 6 & 0 \end{array} \right].$$

Elvégezhetők a műveletek?



## Blokkmátrixok

$$\begin{aligned}
& \left[ \begin{array}{cc|c} [1 & 0] & [1] \\ [2 & 1] & [1] \\ [0 & 3] & [1] \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} [1] & [1] \\ [1] & [2] \\ [0] & [1] \end{array} \right] + \left[ \begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] \\
= & \left[ \begin{array}{cc|c} [1 & 0] & [1] + [1] [0] \\ [2 & 1] & [1] + [1] [0] \\ [0 & 3] & [1] + [1] [0] \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} [1 & 0] \\ [2 & 1] \\ [0 & 3] \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} [1] \\ [2] \\ [1] \end{array} \right] + \left[ \begin{array}{c} [1] \\ [1] \\ [1] \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} [1] \\ [1] \\ [1] \end{array} \right] \right] + \left[ \begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] \\
= & \left[ \begin{array}{c|c} [1] & [2] \\ [3] & [5] \\ [3] & [7] \end{array} \right] + \left[ \begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c|c} [2] & [6] \\ [4] & [6] \\ [9] & [7] \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c|c} 2 & 6 \\ 4 & 6 \\ 9 & 7 \end{array} \right]
\end{aligned}$$

# Skaláris és diadikus szorzat, lineáris egyenletrendszer

Á Skaláris szorzat:

$$\mathbf{a}^T \mathbf{b} = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n,$$

Á Diadikus szorzat:

$$\mathbf{u} \mathbf{v}^T = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 v_1 & u_1 v_2 & \dots & u_1 v_n \\ u_2 v_1 & u_2 v_2 & \dots & u_2 v_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_m v_1 & u_m v_2 & \dots & u_m v_n \end{bmatrix}.$$

Á Lineáris egyenletrendszer mátrixszorzatos alakja:  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ , szimultán egyenletrendszerek:  $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$ .

Á Lineáris helyettesítés mátrixszorzatos alakja:  $\mathbf{b} = \mathbf{Ax}$

# Mátrixszorzás és lineáris kombináció

T Mátrixszorzás és lineáris kombináció:  $\mathbf{A}$   $m \times n$ -es mátrix,  $\mathbf{x}$   $n$ -dimenziós,  $\mathbf{y}$   $m$ -dimenziós vektor. Ekkor az  $\mathbf{Ax}$  szorzat az  $\mathbf{A}$  oszlopvektorainak

$$\mathbf{a}_{*1}x_1 + \mathbf{a}_{*2}x_2 + \cdots + \mathbf{a}_{*n}x_n$$

lineáris kombinációját, míg az  $\mathbf{y}^T\mathbf{A}$  szorzat az  $\mathbf{A}$  sorvektorainak

$$\mathbf{a}_{1*}y_1 + \mathbf{a}_{2*}y_2 + \cdots + \mathbf{a}_{m*}y_m$$

lineáris kombinációját adja.

# Báziscsere

D Legyen  $\mathcal{B} = \{ \mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n \}$  és  $\mathcal{C} = \{ \mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2, \dots, \mathbf{c}_n \}$  az  $\mathbb{F}^n$  két bázisa. A  $\mathcal{B}$  bázisról a  $\mathcal{C}$ -re való áttérés mátrixa:

$$\mathbf{A}_{\mathcal{C} \leftarrow \mathcal{B}} = [ [\mathbf{b}_1]_{\mathcal{C}} \mid [\mathbf{b}_2]_{\mathcal{C}} \mid \cdots \mid [\mathbf{b}_n]_{\mathcal{C}} ]$$

T Koordináták változása báziscserénél:

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{C}} = \mathbf{A}_{\mathcal{C} \leftarrow \mathcal{B}} [\mathbf{v}]_{\mathcal{B}}$$

összefüggés.

# Bázisfelbontás

Á  $\mathbf{A}_{m \times n}$  mátrix

- redukált lépcsős alakjának nemzérus soraiból álló  $r \times n$ -es részmátrixát  $\mathbf{R}$  ( $r = r(\mathbf{A})$ ),
- $\mathbf{R}$  főoszlopainak megfelelő  $\mathbf{A}$ -beli oszlopok alkotta  $m \times r$ -es részmátrixot  $\mathbf{B}$ .

Ekkor az  $\mathbf{R}$  mátrix  $j$ -edik oszlopa megegyezik az  $\mathbf{A}$  mátrix  $j$ -edik oszlopának a  $\mathbf{B}$  oszlopai alkotta bázisban felírt koordinátás alakjával.  
Képletben:

$$\mathbf{A}_{*j} = \mathbf{B}\mathbf{R}_{*j}, \quad \text{azaz} \quad \mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{R}.$$

# Bázisfelbontás

$$P \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix}.$$

M

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 7 & 17 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

E mátrix első két sora alkotja az  $\mathbf{R}$  mátrixot, az  $\mathbf{A}$  mátrix első és harmadik oszlopa a  $\mathbf{B}$  mátrixot, így a felbontás

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 8 \\ 1 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 7 & 17 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -4 \end{bmatrix} = \mathbf{BR}.$$

# Elemi mátrixok

**D** Az  $I_n$  egységmátrixon végrehajtott egyetlen elemi sorművelettel kapott mátrixot **elemi mátrixnak** nevezzük.

**P**

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

**T** Legyen **E** az az elemi mátrix, melyet  $I_m$ -ből egy elemi sorművelettel kapunk. Ha ugyanezt a sorműveletet egy tetszőleges  $m \times n$ -es **A** mátrixra alkalmazzuk, akkor eredményül az **EA** mátrixot kapjuk.

## Elemi mátrixok

P

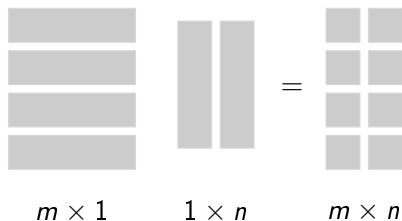
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{41} & a_{42} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{11} & a_{12} \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 5a_{21} & 5a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} + 2a_{31} & a_{12} + 2a_{32} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix},$$

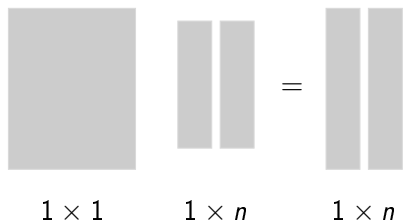


## Sorvektorok · oszlopvektorok



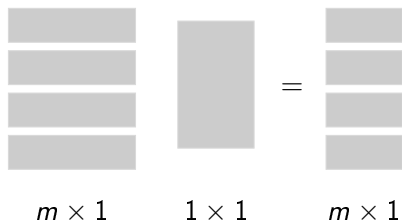
$$\mathbf{A}\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*} \\ \mathbf{a}_{2*} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{m*} \end{bmatrix} \left[ \mathbf{b}_{*1} \mid \dots \mid \mathbf{b}_{*n} \right] = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*n} \\ \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*n} \end{bmatrix} .$$

## Mátrix · oszlopvektorok



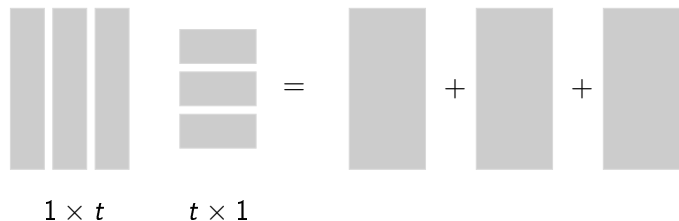
$$\mathbf{C} = \mathbf{AB} = \mathbf{A} \left[ \mathbf{b}_{*1} \mid \mathbf{b}_{*2} \mid \dots \mid \mathbf{b}_{*n} \right] = \left[ \mathbf{Ab}_{*1} \mid \mathbf{Ab}_{*2} \mid \dots \mid \mathbf{Ab}_{*n} \right]$$

## Sorvektorok · mátrix



$$\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*} \\ \mathbf{a}_{2*} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{m*} \end{bmatrix} \mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*}\mathbf{B} \\ \mathbf{a}_{2*}\mathbf{B} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{m*}\mathbf{B} \end{bmatrix}$$

## Oszlopvektorok · sorvektorok

 $1 \times t$  $t \times 1$ 

$$\mathbf{AB} = [ \mathbf{a}_{*1} \mid \dots \mid \mathbf{a}_{*t} ] \begin{bmatrix} \mathbf{b}_{1*} \\ \dots \\ \mathbf{b}_{t*} \end{bmatrix} = \mathbf{a}_{*1}\mathbf{b}_{1*} + \mathbf{a}_{*2}\mathbf{b}_{2*} + \dots + \mathbf{a}_{*t}\mathbf{b}_{t*}.$$

E felbontásban az  $\mathbf{AB}$  mátrixot **diádok összegére** bontottuk!

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \\ = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 3 & 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ -8 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 5 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 8 \end{bmatrix}.$$

## Szorzat oszlopai és sorai

**T** Az  $\mathbf{AB}$  mátrix minden oszlopa az  $\mathbf{A}$  oszlopainak lineáris kombinációja, és minden sora a  $\mathbf{B}$  sorainak lineáris kombinációja.

**K**  $r(\mathbf{AB}) \leq \min(r(\mathbf{A}), r(\mathbf{B}))$

## Szorzás

- Á A mátrixszorzás nem kommutatív, azaz  $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$  nem áll fenn bármely két összeszorozható mátrixra.
- Á Ha  $\mathbf{AB} = \mathbf{AC}$ , akkor az  $\mathbf{A} \neq \mathbf{O}$  feltétel kevés ahhoz, hogy a  $\mathbf{B} = \mathbf{C}$  következtetésre jussunk.
- Á Az  $\mathbf{AB} = \mathbf{O}$  egyenlőségből nem következik, hogy  $\mathbf{A}$  vagy  $\mathbf{B}$  a nullmátrix.
- Á  $\mathbf{A}(\mathbf{BC}) = (\mathbf{AB})\mathbf{C}$  csoportosíthatóság, asszociativitás
- Á  $\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{AB} + \mathbf{AC}$  disztributivitás
- Á  $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \mathbf{AC} + \mathbf{BC}$  disztributivitás
- Á  $(c\mathbf{A})\mathbf{B} = c(\mathbf{AB}) = \mathbf{A}(c\mathbf{B})$
- Á  $\mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{O}_{n \times t} = \mathbf{O}_{m \times t}$  szorzás nullmátrixszal
- Á  $\mathbf{I}_m \mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{I}_n = \mathbf{A}_{m \times n}$  szorzás egységmátrixszal

# Hatványozás

$$\tilde{A} \quad \mathbf{A}^k \mathbf{A}^m = \mathbf{A}^{k+m},$$

$$\tilde{A} \quad (\mathbf{A}^k)^m = \mathbf{A}^{km},$$

$$M \quad \mathbf{A}^k \mathbf{A}^0 = \mathbf{A}^{k+0} = \mathbf{A}^k \rightsquigarrow \mathbf{A}^0 = \mathbf{I}_n,$$

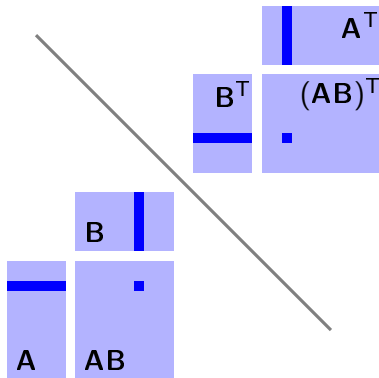
# Tranzponálás

$$\hat{A} \quad (\mathbf{A}^T)^T = \mathbf{A},$$

$$\hat{A} \quad (\mathbf{A} + \mathbf{C})^T = \mathbf{A}^T + \mathbf{C}^T,$$

$$\hat{A} \quad (c\mathbf{A})^T = c\mathbf{A}^T,$$

$$\hat{A} \quad (\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T\mathbf{A}^T.$$





## Osztas

**M** A mátrixszorzás nem kommutatív ezért az  $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$  és az  $\mathbf{YA} = \mathbf{B}$  egyenletek megoldása különböző is lehet.

**D** Balról és jobbról való osztás (az egyik jele  $\setminus$ , a másiké  $/$ ).

$$\begin{array}{lll} \mathbf{AX} = \mathbf{B} & \implies & \mathbf{X} = \mathbf{A} \setminus \mathbf{B} & \mathbf{B} \text{ balról osztva } \mathbf{A}\text{-val,} \\ \mathbf{YA} = \mathbf{B} & \implies & \mathbf{Y} = \mathbf{B} / \mathbf{A} & \mathbf{B} \text{ jobbról osztva } \mathbf{A}\text{-val.} \end{array}$$

**P**

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \setminus \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ mert } \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \text{ és}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} / \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \text{ mert } \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

## Inverz

D  $\mathbf{A} \in \mathbb{F}^{n \times n}$ .  $\mathbf{A}$  **invertálható**, ha létezik olyan  $\mathbf{B}$  mátrix, melyre

$$\mathbf{AB} = \mathbf{BA} = \mathbf{I}_n.$$

A  $\mathbf{B}$  mátrixot  $\mathbf{A}$  **inverzének** nevezzük, és  $\mathbf{A}^{-1}$ -nel jelöljük. A nem invertálható mátrixot **szingulárisnak** nevezzük.

D Egy négyzetes  $\mathbf{A}$  mátrixot **nilpotensnek** nevezünk, ha van olyan  $k$  pozitív egész, hogy

$$\mathbf{A}^k = \mathbf{O}.$$

Á  $\mathbf{I} - \mathbf{A}$  **inverze nilpotens  $\mathbf{A}$  esetén:**

$$\mathbf{A}^k = \mathbf{O} \rightsquigarrow (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} = \mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1}.$$

B

$$\begin{aligned} & (\mathbf{I} - \mathbf{A})(\mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1}) \\ &= \mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1} - \mathbf{A} - \mathbf{A}^2 - \dots - \mathbf{A}^{k-1} - \mathbf{A}^k \\ &= \mathbf{I} - \mathbf{A}^k \end{aligned}$$

## Inverz kiszámítása

- Á Minden elemi mátrix invertálható, nevezetesen egy sorművelet elemi mátrixának inverze megegyezik a sorművelet inverzének elemi mátrixával.
- T A négyzetes **A** mátrix pontosan akkor invertálható, ha létezik olyan **B** mátrix, hogy az  $\mathbf{AB} = \mathbf{I}$  és a  $\mathbf{BA} = \mathbf{I}$  feltételek egyike teljesül. Ha ilyen **B** mátrix létezik, az egyértelmű.
- Á A négyzetes **A** mátrix invertálható, ha az  $[\mathbf{A}|\mathbf{I}]$  mátrix elemi sorműveletekkel  $[\mathbf{I}|\mathbf{B}]$  alakra hozható, ekkor **A** inverze **B**. Ha **A** redukált lépcsős alakja nem az **I** mátrix, akkor **A** nem invertálható.
- B Az  $\mathbf{AX} = \mathbf{I}$  tekinthető szimultán egyenletrendszernek, amelyet az  $[\mathbf{A}|\mathbf{I}] \Rightarrow [\mathbf{I}|\mathbf{B}]$  átalakítással oldunk meg!

## Inverz kiszámítása

P Számítsuk ki az

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

mátrix inverzét!

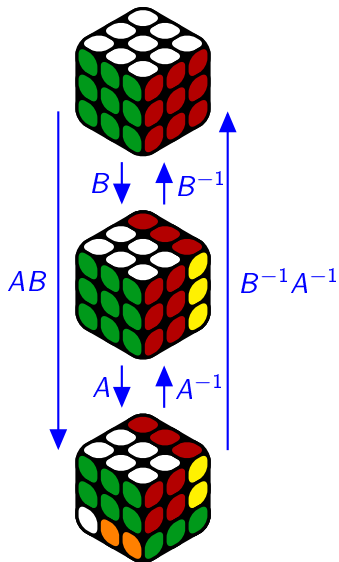
M A kiküszöböléssel oszloponként haladva:

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 6 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\Rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -3 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow \\ \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & -3 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] &\Rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Tehát

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

## Szorzat inverze



# Inverz tulajdonságai

## Tétel

**A** és **B**  $n \times n$ -es invertálható mátrixok,  $c \neq 0$  skalár,  $k$  pozitív egész.

- $\mathbf{A}^{-1}$  invertálható, és inverze  $(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}$ ,
- $c\mathbf{A}$  invertálható, és inverze  $\frac{1}{c}\mathbf{A}^{-1}$ ,
- $\mathbf{AB}$  invertálható, és inverze  $\mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}$ ,
- $\mathbf{A}^k$  invertálható, és inverze  $(\mathbf{A}^k)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^k$ , definíció szerint ezt értjük  $\mathbf{A}^{-k}$ -n,
- $\mathbf{A}^T$  invertálható, és  $(\mathbf{A}^T)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^T$ .

# Inverz és az egyenletrendszerek

## Tétel

**A**  $n \times n$ -es mátrix. Ekvivalensek:

- **A** invertálható;
- az  $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$  mátrixegyenlet bármely  $n \times t$ -es **B** mátrixra egyértelműen megoldható;
- az  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$  egyenletrendszer bármely  $n$  dimenziós **b** vektorra egyértelműen megoldható;
- a homogén lineáris  $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$  egyenletrendszernek a triviális  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$  az egyetlen megoldása;
- **A** redukált lépcsős alakja **I**;
- **A** előáll elemi mátrixok szorzataként.

## Elemi mátrixok szorzatára bontás

P Bontsuk fel az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$  mátrixot elemi mátrixok szorzatára!  
 M

Elemi sorműveletek	Elemi mátrixok	Elemi mátrixok inverzei
$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$ $\downarrow$	$S_2 - 3S_1$ $\mathbf{E}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -3 & 1 \end{bmatrix}$	$\mathbf{E}_1^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$
$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ $\downarrow$	$-S_2$ $\mathbf{E}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$	$\mathbf{E}_2^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$
$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ $\downarrow$	$S_1 - 2S_2$ $\mathbf{E}_3 = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$	$\mathbf{E}_3^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$
$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$		

A fenti átalakítás nyomán tehát  $\mathbf{E}_3 \mathbf{E}_2 \mathbf{E}_1 \mathbf{A} = \mathbf{I}$ , amiből



# Invertálhatóság

## Tétel

- $\mathbf{A}$  invertálható;
- $\mathbf{A}$  oszlopvektorai lineárisan függetlenek;
- $\mathbf{A}$  oszlopvektorai bázist alkotnak  $\mathbb{R}^n$ -ben;
- $\mathbf{A}$  sorvektorai lineárisan függetlenek;
- $\mathbf{A}$  sorvektorai bázist alkotnak  $\mathbb{R}^n$ -ben;
- $r(\mathbf{A}) = n$ .

# Szingularitás

## Tétel

- $\mathbf{A}$  szinguláris (azaz nem invertálható);
- $\mathbf{A}$  oszlopvektorai lineárisan összefüggők;
- az  $\mathbf{A}$  oszlopvektorai által kifeszített altér dimenziója kisebb  $n$ -nél;
- $\mathbf{A}$  sorvektorai lineárisan összefüggők;
- az  $\mathbf{A}$  sorvektorai által kifeszített altér dimenziója kisebb  $n$ -nél;
- $\mathbf{A}$  bármely lépcsős alakjának (így redukált lépcsős alakjának is) van zérus sora;
- $r(\mathbf{A}) < n$ .

## Báziscsere

T  $B = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$  és  $C = \{\mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2, \dots, \mathbf{c}_n\}$  az  $\mathbf{R}^n$  két bázisa.  
Ekkor  $\mathbf{X}_{C \leftarrow B}^{-1} = \mathbf{Y}_{B \leftarrow C}$ , azaz  $\mathbf{X}_{C \leftarrow B} \mathbf{Y}_{B \leftarrow C} = \mathbf{I}_n$ .

P  $\mathbb{R}^3$  egy  $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3\}$  bázisában:  $\mathbf{i} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}_B$ ,  $\mathbf{j} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}_B$ ,  $\mathbf{k} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}_B$ .

Írjuk fel  $\mathcal{B}$  bázisvektorainak standard bázisbeli koordinátás alakját!

M A  $\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}$  áttérés mátrixa, azaz

$$\mathbf{X}_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}.$$

Az inverz oszlopvektorai adják a  $\mathcal{B}$  vektorainak  $\mathcal{E}$ -beli alakját.

$$\mathbf{Y}_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} = \mathbf{X}_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

## Speciális mátrixok

- D** A diagonális mátrixok sorainak permutációjával kapott mátrixot **kígyónak** (más néven **transzverzálisnak**) nevezzük, speciálisan az egységmátrixból ugyanígy kapott mátrixot **permutáló mátrixnak** (más néven **permutációmátrixnak**) hívjuk.
- Á** Bármely két azonos méretű permutáló mátrix szorzata és egy permutáló mátrix bármely egész kitevős hatványa permutáló mátrix.
- Á** Permutáló mátrix inverze megegyezik a transzponáltjával, azaz ha  $\mathbf{P}$  permutáló mátrix, akkor

$$\mathbf{P}^{-1} = \mathbf{P}^T.$$

$$\mathbf{P} \mathbf{P}^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

# Speciális mátrixok

- $\hat{A}$  Felső háromszögmátrixok összege, szorzata, és invertálható felső háromszögmátrix inverze felső háromszögmátrix. Analóg tétel igaz az alsó háromszögmátrixokra is. Egy háromszögmátrix pontosan akkor invertálható, ha főátlóbeli elemeinek egyike sem zérus.
- $\hat{A}$  Szimmetrikus mátrixok összege, skalárszorosa, inverze szimmetrikus. Ferdén szimmetrikus mátrixok összege, skalárszorosa, inverze ferdén szimmetrikus.
- $\hat{A}$  Minden négyzetes mátrix előáll egy szimmetrikus és egy ferdén szimmetrikus mátrix összegeként: 
$$\mathbf{A} = \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} + \mathbf{A}^T)}_{\text{szimmetrikus}} + \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} - \mathbf{A}^T)}_{\text{ferdén szimm.}}$$
- $\hat{A}$  Az  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  és az  $\mathbf{A} \mathbf{A}^T$  mátrixok tetszőleges  $\mathbf{A}$  mátrix esetén szimmetrikusak.

## Sherman – Morrison-formula

T  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  invertálható, és  $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  olyan, hogy  $1 + \mathbf{v}^T \mathbf{A}^{-1} \mathbf{u} \neq 0$ .  
Ekkor  $\mathbf{A} + \mathbf{u}\mathbf{v}^T$  invertálható, és

$$\left(\mathbf{A} + \mathbf{u}\mathbf{v}^T\right)^{-1} = \mathbf{A}^{-1} - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}}.$$

B

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{-1} - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}}\right) (\mathbf{A} + \mathbf{u}\mathbf{v}^T) \\ &= \mathbf{A}^{-1}\mathbf{A} + \mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} \\ &= \mathbf{I} + \mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{1}\mathbf{v}^T}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}(\mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u})\mathbf{v}^T}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} \\ &= \mathbf{I} + \mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T - \frac{\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}(1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u})\mathbf{v}^T}{1 + \mathbf{v}^T\mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}} \\ &\stackrel{*}{=} \mathbf{I} + \mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T - \mathbf{A}^{-1}\mathbf{u}\mathbf{v}^T = \mathbf{I}. \end{aligned}$$

## Gyorsszorzás – Strassen-formulák

Á Legyen  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{B}$  és  $\mathbf{C}$  is  $2 \times 2$ -es. A  $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$  szorzás elvégezhető a következő formulákkal:

$$d_1 = (a_{11} + a_{22})(b_{11} + b_{22}) \quad c_{11} = d_1 + d_4 - d_5 + d_7$$

$$d_2 = (a_{21} + a_{22})b_{11} \quad c_{21} = d_2 + d_4$$

$$d_3 = a_{11}(b_{12} - b_{22}) \quad c_{12} = d_3 + d_5$$

$$d_4 = a_{22}(-b_{11} + b_{21}) \quad c_{22} = d_1 + d_3 - d_2 + d_6$$

$$d_5 = (a_{11} + a_{12})b_{22}$$

$$d_6 = (-a_{11} + a_{21})(b_{11} + b_{12})$$

$$d_7 = (a_{12} - a_{22})(b_{21} + b_{22})$$

M A standard mátrixszorzás műveletigénye  $2n^3 - n^2$  ( $n^3$  szorzás,  $n^3 - n^2$  összeadás).

M Blokmátrixokra rekurzívan:  $cn^{\log_2 7} \leq cn^{2.81}$  a felső becslés.

M  $cn^{2.376}$  (Coppersmith és Winograd, 1990)

M Lebegőpontos számokra numerikusan instabil

# LU-felbontás

**D**  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$  **LU-felbontás**, ha  $\mathbf{L}$  alsó egység háromszögmátrix,  $\mathbf{U}$  felső háromszögmátrix.

**M** nincs mindig: 
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ a & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b & c \\ 0 & d \end{bmatrix}$$

**M** Invertálható mátrixra egyértelmű, különben nem feltétlenül:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & a & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

**M** Mátrixinvertálás LU-felbontással:  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ , azaz  $\mathbf{LUX} = \mathbf{I}$  megoldása:

$$\mathbf{AX} = \mathbf{I} \iff \mathbf{LY} = \mathbf{I}, \mathbf{UX} = \mathbf{Y}.$$



## LU memóriahasználata

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ \mathbf{1/4} & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 0 & 7/4 & 7/2 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ \mathbf{1/4} & \mathbf{1/2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 0 & 0 & 7/2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ 2.00 & 4.00 & 1.00 \\ 1.00 & 2.00 & 4.00 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ 1.00 & 2.00 & 4.00 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ \mathbf{0.25} & 1.75 & 3.50 \end{bmatrix}$$

 $\Downarrow$ 

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ \mathbf{0.25} & \mathbf{0.50} & 3.50 \end{bmatrix}$$

# PLU-felbontás

**D**  $\mathbf{PA} = \mathbf{LU}$ , azaz  $\mathbf{A} = \mathbf{P}^T \mathbf{LU}$ ,  $\mathbf{P}$  permutáló.

**M** nem csak négyzet alakúakra értelmezhető

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**M** Egyenletrendszer megoldása PLU-val:  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b} \iff \mathbf{PAx} = \mathbf{Pb} \iff \mathbf{LUx} = \mathbf{Pb} \iff \mathbf{Ly} = \mathbf{Pb}$  és  $\mathbf{Ux} = \mathbf{y}$

## PLU

$$\begin{array}{l} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ -1/4 & 4 & 2 & -5 & 3 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 4 \\ 1 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 4 \\ 1 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1 & 0 & 0 \\ 3/4 & 0 & 1 & 0 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 0 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} .$$