

Mátrixok algebrája

Wettl Ferenc

2016. február 29.

- 1 Mátrixműveletek
 - Elemenkénti mátrixműveletek
 - Mátrixszorzás
 - Blokkmátrixok
 - Mátrixszorzás alkalmazásai
 - Bázisfelbontás
 - Elemi mátrixok
 - Vektorokra particionált mátrixok

- 2 Műveleti tulajdonságok
 - Alapműveletek
 - Inverz
 - Műveletek speciális mátrixokkal
 - LU-felbontás

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

1 Mátrixműveletek

■ Elemenkénti mátrixműveletek

- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Elemenkénti mátrixműveletek

D mátrixok összege: $\mathbf{A} + \mathbf{B} = [a_{ij}] + [b_{ij}] := [a_{ij} + b_{ij}]$

D zérusmátrix

D mátrix skalárszorosa: $c\mathbf{A} = c[a_{ij}] := [ca_{ij}]$

D mátrixok lineáris kombinációja

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- **Mátrixszorzás**
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Lineáris helyettesítések kompozíciója

Tekintsük a következő két lineáris helyettesítést:

$$\begin{aligned}
 a &= 5x + y + 4z & x &= 7s + 30k \\
 b &= 4x + 4y + 2z & \text{és} & y = 24s + 105k \\
 c &= 4x + 2y + 4z & z &= 8s + 40k
 \end{aligned} \tag{1}$$

Írjuk át táblázatba fejléccel:

$$\begin{array}{c|ccc} & x & y & z \\ \hline a & 5 & 1 & 4 \\ b & 4 & 4 & 2 \\ c & 4 & 2 & 4 \end{array} \quad \begin{array}{c|cc} & s & k \\ \hline x & 7 & 30 \\ y & 24 & 105 \\ z & 8 & 40 \end{array} \tag{2}$$

A két lineáris helyettesítés egymásutánja ekvivalens az

$$\begin{aligned}
 a &= 91s + 415k \\
 b &= 140s + 620k \\
 c &= 108s + 490k
 \end{aligned}$$

Lineáris helyettesítések kompozíciója

	x	y	z
a	5	1	4
b	4	4	2
c	4	2	4

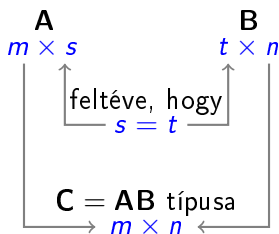
	s	k
x	7	30
y	24	105
z	8	40

	s	k
a	91	415
b	140	620
c	108	490

Mátrixszorzás

$$\begin{bmatrix} a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{it} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{tj} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{ij} \end{bmatrix}$$

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^t a_{ik} b_{kj} = \mathbf{a}_{i*} \cdot \mathbf{b}_{*j}$$



1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- **Blokkmátrixok**
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Blokkmátrixok

Á Blokkmátrixok skalárral való szorzása és két azonos módon particionált blokkmátrix összeadása blokkonként is elvégezhető, azaz

$$c[\mathbf{A}_{ij}] := [c\mathbf{A}_{ij}], \quad [\mathbf{A}_{ij}] + [\mathbf{B}_{ij}] := [\mathbf{A}_{ij} + \mathbf{B}_{ij}].$$

Á Ha $\mathbf{A} = [\mathbf{A}_{ik}]_{m \times t}$, $\mathbf{B} = [\mathbf{B}_{kj}]_{t \times n}$ két blokkmátrix, és minden k -ra az \mathbf{A}_{ik} blokk oszlopainak száma megegyezik \mathbf{B}_{kj} sorainak számával, akkor a $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$ szorzat kiszámítható a szorzási szabály blokkokra való alkalmazásával

$$\mathbf{C}_{ij} = \sum_{k=1}^t \mathbf{A}_{ik} \mathbf{B}_{kj}.$$

Blokkmátrixok

Példa (Műveletek blokkmátrixokkal)

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{array} \right] + \left[\begin{array}{c|c} 1 & 4 \\ 1 & 1 \\ 6 & 0 \end{array} \right].$$

Elvégezhetők a műveletek?

Blokkmátrixok

$$\begin{aligned}
& \left[\begin{array}{cc|c} [1 & 0] & [1] \\ [2 & 1] & [1] \\ [0 & 3] & [1] \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} [1] & [1] \\ [1] & [2] \\ [0] & [1] \end{array} \right] + \left[\begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] \\
= & \left[\begin{array}{cc|c} [1 & 0] & [1] + [1] [0] \\ [2 & 1] & [1] + [1] [0] \\ [0 & 3] & [1] + [1] [0] \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} [1 & 0] \\ [2 & 1] \\ [0 & 3] \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} [1] \\ [2] \\ [2] \end{array} \right] + \left[\begin{array}{c} [1] \\ [1] \\ [1] \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} [1] \\ [1] \\ [1] \end{array} \right] \right] + \left[\begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] \\
= & \left[\begin{array}{c|c} [1] & [2] \\ [3] & [5] \\ [3] & [7] \end{array} \right] + \left[\begin{array}{c|c} [1] & [4] \\ [1] & [1] \\ [6] & [0] \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} [2] & [6] \\ [4] & [6] \\ [9] & [7] \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} 2 & 6 \\ 4 & 6 \\ 9 & 7 \end{array} \right]
\end{aligned}$$

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- **Mátrixszorzás alkalmazásai**
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Skaláris és diadikus szorzat, lineáris egyenletrendszer

Á Skaláris szorzat:

$$\mathbf{a}^T \mathbf{b} = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n,$$

Á Diadikus szorzat:

$$\mathbf{u} \mathbf{v}^T = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 v_1 & u_1 v_2 & \dots & u_1 v_n \\ u_2 v_1 & u_2 v_2 & \dots & u_2 v_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_m v_1 & u_m v_2 & \dots & u_m v_n \end{bmatrix}.$$

Á Lineáris egyenletrendszer mátrixszorzatos alakja: $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, szimultán egyenletrendszerek: $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$.

Á Lineáris helyettesítés mátrixszorzatos alakja: $\mathbf{b} = \mathbf{Ax}$

Mátrixszorzás és lineáris kombináció

T Mátrixszorzás és lineáris kombináció: \mathbf{A} $m \times n$ -es mátrix, \mathbf{x} n -dimenziós, \mathbf{y} m -dimenziós vektor. Ekkor az \mathbf{Ax} szorzat az \mathbf{A} oszlopvektorainak

$$\mathbf{a}_{*1}x_1 + \mathbf{a}_{*2}x_2 + \cdots + \mathbf{a}_{*n}x_n$$

lineáris kombinációját, míg az $\mathbf{y}^T\mathbf{A}$ szorzat az \mathbf{A} sorvektorainak

$$\mathbf{a}_{1*}y_1 + \mathbf{a}_{2*}y_2 + \cdots + \mathbf{a}_{m*}y_m$$

lineáris kombinációját adja.

Báziscsere

D Legyen $\mathcal{B} = \{ \mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n \}$ és $\mathcal{C} = \{ \mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2, \dots, \mathbf{c}_n \}$ az \mathbb{F}^n két bázisa. A \mathcal{B} bázisról a \mathcal{C} -re való áttérés mátrixa:

$$\mathbf{A}_{\mathcal{C} \leftarrow \mathcal{B}} = [[\mathbf{b}_1]_{\mathcal{C}} \mid [\mathbf{b}_2]_{\mathcal{C}} \mid \cdots \mid [\mathbf{b}_n]_{\mathcal{C}}]$$

T Koordináták változása báziscserénél:

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{C}} = \mathbf{A}_{\mathcal{C} \leftarrow \mathcal{B}} [\mathbf{v}]_{\mathcal{B}}$$

összefüggés.

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- **Bázisfelbontás**
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Bázisfelbontás

Á $\mathbf{A}_{m \times n}$ mátrix

- redukált lépcsős alakjának nemzérus soraiból álló $r \times n$ -es részmátrixát \mathbf{R} ($r = r(\mathbf{A})$),
- \mathbf{R} főoszlopainak megfelelő \mathbf{A} -beli oszlopok alkotta $m \times r$ -es részmátrixot \mathbf{B} .

Ekkor az \mathbf{R} mátrix j -edik oszlopa megegyezik az \mathbf{A} mátrix j -edik oszlopának a \mathbf{B} oszlopai alkotta bázisban felírt koordinátás alakjával.
Képletben:

$$\mathbf{A}_{*j} = \mathbf{B}\mathbf{R}_{*j}, \quad \text{azaz} \quad \mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{R}.$$

Bázisfelbontás

$$P \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix}.$$

M

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 7 & 17 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

E mátrix első két sora alkotja az \mathbf{R} mátrixot, az \mathbf{A} mátrix első és harmadik oszlopa a \mathbf{B} mátrixot, így a felbontás

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 8 & 6 & 2 \\ 1 & 2 & 7 & 0 & -11 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 8 \\ 1 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 7 & 17 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -4 \end{bmatrix} = \mathbf{BR}.$$

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- **Elemi mátrixok**
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Elemi mátrixok

D Az I_n egységmátrixon végrehajtott egyetlen elemi sorművelettel kapott mátrixot **elemi mátrixnak** nevezzük.

P

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

T Legyen **E** az az elemi mátrix, melyet I_m -ből egy elemi sorművelettel kapunk. Ha ugyanezt a sorműveletet egy tetszőleges $m \times n$ -es **A** mátrixra alkalmazzuk, akkor eredményül az **EA** mátrixot kapjuk.

Elemi mátrixok

P

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{41} & a_{42} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{11} & a_{12} \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 5a_{21} & 5a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} + 2a_{31} & a_{12} + 2a_{32} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \\ a_{41} & a_{42} \end{bmatrix},$$

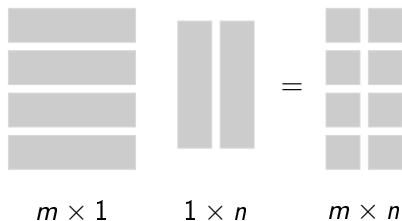
1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

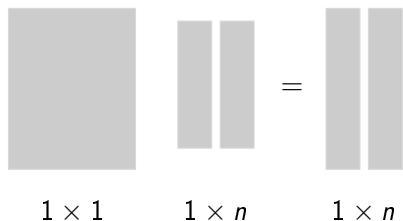
- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Sorvektorok · oszlopvektorok



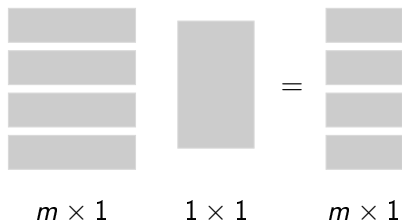
$$\mathbf{A}\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*} \\ \mathbf{a}_{2*} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{m*} \end{bmatrix} \left[\mathbf{b}_{*1} \mid \dots \mid \mathbf{b}_{*n} \right] = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{1*}\mathbf{b}_{*n} \\ \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{2*}\mathbf{b}_{*n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*1} & \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*2} & \dots & \mathbf{a}_{m*}\mathbf{b}_{*n} \end{bmatrix} .$$

Mátrix · oszlopvektorok



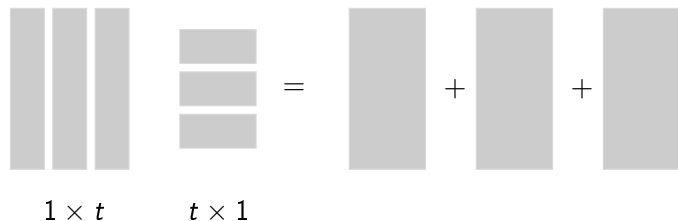
$$\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{B} = \mathbf{A} \left[\mathbf{b}_{*1} \mid \mathbf{b}_{*2} \mid \dots \mid \mathbf{b}_{*n} \right] = \left[\mathbf{A}\mathbf{b}_{*1} \mid \mathbf{A}\mathbf{b}_{*2} \mid \dots \mid \mathbf{A}\mathbf{b}_{*n} \right]$$

Sorvektorok · mátrix



$$C = AB = \begin{bmatrix} a_{1*} \\ a_{2*} \\ \vdots \\ a_{m*} \end{bmatrix} B = \begin{bmatrix} a_{1*} B \\ a_{2*} B \\ \vdots \\ a_{m*} B \end{bmatrix}$$

Oszlopvektorok · sorvektorok



$$\mathbf{AB} = [\mathbf{a}_{*1} \mid \dots \mid \mathbf{a}_{*t}] \begin{bmatrix} \mathbf{b}_{1*} \\ \dots \\ \mathbf{b}_{t*} \end{bmatrix} = \mathbf{a}_{*1}\mathbf{b}_{1*} + \mathbf{a}_{*2}\mathbf{b}_{2*} + \dots + \mathbf{a}_{*t}\mathbf{b}_{t*}.$$

E felbontásban az \mathbf{AB} mátrixot **diádok összegére** bontottuk!

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} [1 \quad 1] + \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} [-2 \quad 0] + \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} [1 \quad 1]$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 3 & 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ -8 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 5 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 8 \end{bmatrix}.$$

Szorzat oszlopai és sorai

T Az \mathbf{AB} mátrix minden oszlopa az \mathbf{A} oszlopainak lineáris kombinációja, és minden sora a \mathbf{B} sorainak lineáris kombinációja.

K $r(\mathbf{AB}) \leq \min(r(\mathbf{A}), r(\mathbf{B}))$

- 1 Mátrixműveletek
 - Elemenkénti mátrixműveletek
 - Mátrixszorzás
 - Blokkmátrixok
 - Mátrixszorzás alkalmazásai
 - Bázisfelbontás
 - Elemi mátrixok
 - Vektorokra particionált mátrixok

- 2 Műveleti tulajdonságok
 - Alapműveletek
 - Inverz
 - Műveletek speciális mátrixokkal
 - LU-felbontás

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Szorzás

- !! A mátrixszorzás nem kommutatív, azaz $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$ nem áll fenn bármely két összeszorozható mátrixra.
- !! Ha $\mathbf{AB} = \mathbf{AC}$, akkor az $\mathbf{A} \neq \mathbf{O}$ feltétel kevés ahhoz, hogy a $\mathbf{B} = \mathbf{C}$ következtetésre jussunk.
- !! Az $\mathbf{AB} = \mathbf{O}$ egyenlőségből nem következik, hogy \mathbf{A} vagy \mathbf{B} a nullmátrix.
- Á $\mathbf{A}(\mathbf{BC}) = (\mathbf{AB})\mathbf{C}$ csoportosíthatóság, asszociativitás
- Á $\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{AB} + \mathbf{AC}$ disztributivitás
- Á $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \mathbf{AC} + \mathbf{BC}$ disztributivitás
- Á $(c\mathbf{A})\mathbf{B} = c(\mathbf{AB}) = \mathbf{A}(c\mathbf{B})$
- Á $\mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{O}_{n \times t} = \mathbf{O}_{m \times t}$ szorzás nullmátrixszal
- Á $\mathbf{I}_m \mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{I}_n = \mathbf{A}_{m \times n}$ szorzás egységmátrixszal

Hatványozás

$$\tilde{A} \quad \mathbf{A}^k \mathbf{A}^m = \mathbf{A}^{k+m},$$

$$\tilde{A} \quad (\mathbf{A}^k)^m = \mathbf{A}^{km},$$

$$m \quad \mathbf{A}^k \mathbf{A}^0 = \mathbf{A}^{k+0} = \mathbf{A}^k \rightsquigarrow \mathbf{A}^0 = \mathbf{I}_n,$$

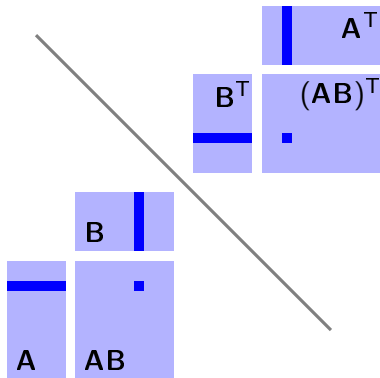
Tranzponálás

$$\hat{A} \quad (\mathbf{A}^T)^T = \mathbf{A},$$

$$\hat{A} \quad (\mathbf{A} + \mathbf{C})^T = \mathbf{A}^T + \mathbf{C}^T,$$

$$\hat{A} \quad (c\mathbf{A})^T = c\mathbf{A}^T,$$

$$\hat{A} \quad (\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T\mathbf{A}^T.$$



1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Osztás

m A mátrixszorzás nem kommutatív ezért az $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$ és az $\mathbf{YA} = \mathbf{B}$ egyenletek megoldása különböző is lehet.

D Balról és jobbról való osztás (az egyik jele \backslash , a másiké $/$).

$$\begin{aligned} \mathbf{AX} = \mathbf{B} &\implies \mathbf{X} = \mathbf{A} \backslash \mathbf{B} && \mathbf{B} \text{ balról osztva } \mathbf{A}\text{-val,} \\ \mathbf{YA} = \mathbf{B} &\implies \mathbf{Y} = \mathbf{B} / \mathbf{A} && \mathbf{B} \text{ jobbról osztva } \mathbf{A}\text{-val.} \end{aligned}$$

P

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \backslash \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ mert } \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} && \text{és} \\ \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} / \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \text{ mert } \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Inverz

D $\mathbf{A} \in \mathbb{F}^{n \times n}$. \mathbf{A} **invertálható**, ha létezik olyan \mathbf{B} mátrix, melyre

$$\mathbf{AB} = \mathbf{BA} = \mathbf{I}_n.$$

A \mathbf{B} mátrixot \mathbf{A} **inverzének** nevezzük, és \mathbf{A}^{-1} -nel jelöljük. A nem invertálható mátrixot **szingulárisnak** nevezzük.

D Egy négyzetes \mathbf{A} mátrixot **nilpotensnek** nevezünk, ha van olyan k pozitív egész, hogy

$$\mathbf{A}^k = \mathbf{O}.$$

Á $\mathbf{I} - \mathbf{A}$ **inverze nilpotens \mathbf{A} esetén:**

$$\mathbf{A}^k = \mathbf{O} \rightsquigarrow (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} = \mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1}.$$

$$\begin{aligned} \text{B} \quad & (\mathbf{I} - \mathbf{A})(\mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1}) \\ &= \mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{k-1} - \mathbf{A} - \mathbf{A}^2 - \dots - \mathbf{A}^{k-1} - \mathbf{A}^k \\ &= \mathbf{I} - \mathbf{A}^k \\ &= \mathbf{I} \end{aligned}$$

Inverz kiszámítása

- Á Minden elemi mátrix invertálható, nevezetesen egy sorművelet elemi mátrixának inverze megegyezik a sorművelet inverzének elemi mátrixával.
- T A négyzetes \mathbf{A} mátrix pontosan akkor invertálható, ha létezik olyan \mathbf{B} mátrix, hogy az $\mathbf{AB} = \mathbf{I}$ és a $\mathbf{BA} = \mathbf{I}$ feltételek egyike teljesül. Ha ilyen \mathbf{B} mátrix létezik, az egyértelmű.
- Á A négyzetes \mathbf{A} mátrix invertálható, ha az $[\mathbf{A}|\mathbf{I}]$ mátrix elemi sorműveletekkel $[\mathbf{I}|\mathbf{B}]$ alakra hozható, ekkor \mathbf{A} inverze \mathbf{B} . Ha \mathbf{A} redukált lépcsős alakja nem az \mathbf{I} mátrix, akkor \mathbf{A} nem invertálható.
- B Az $\mathbf{AX} = \mathbf{I}$ tekinthető szimultán egyenletrendszernek, amelyet az $[\mathbf{A}|\mathbf{I}] \Rightarrow [\mathbf{I}|\mathbf{B}]$ átalakítással oldunk meg!

Inverz kiszámítása

P Számítsuk ki az

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

mátrix inverzét!

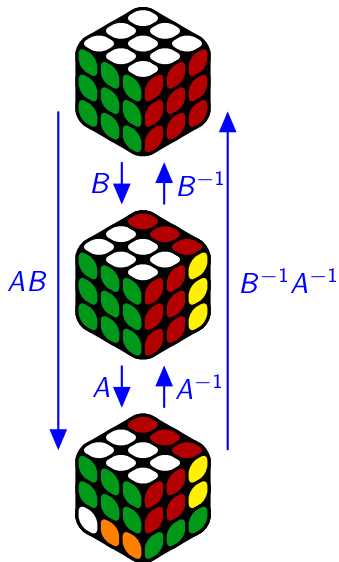
M A kiküszöböléssel oszloponként haladva:

$$\begin{aligned} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 6 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] &\Rightarrow \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -3 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow \\ \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & -3 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] &\Rightarrow \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Tehát

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

Szorzat inverze



Inverz tulajdonságai

Tétel

A és **B** $n \times n$ -es invertálható mátrixok, $c \neq 0$ skalár, k pozitív egész.

- **A**⁻¹ invertálható, és inverze $(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}$,
- $c\mathbf{A}$ invertálható, és inverze $\frac{1}{c}\mathbf{A}^{-1}$,
- **AB** invertálható, és inverze $\mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}$,
- **A**^{*k*} invertálható, és inverze $(\mathbf{A}^k)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^k$, definíció szerint ezt értjük **A**^{-*k*}-n,
- **A**^T invertálható, és $(\mathbf{A}^T)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^T$.

Inverz és az egyenletrendszerek

Tétel

A $n \times n$ -es mátrix. Ekvivalensek:

- **A** invertálható;
- az $\mathbf{AX} = \mathbf{B}$ mátrixegyenlet bármely $n \times t$ -es **B** mátrixra egyértelműen megoldható;
- az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer bármely n dimenziós **b** vektorra egyértelműen megoldható;
- a homogén lineáris $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$ egyenletrendszernek a triviális $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ az egyetlen megoldása;
- **A** redukált lépcsős alakja **I**;
- **A** előáll elemi mátrixok szorzataként.

Invertálhatóság

Tétel

- \mathbf{A} invertálható;
- \mathbf{A} oszlopvektorai lineárisan függetlenek;
- \mathbf{A} oszlopvektorai bázist alkotnak \mathbb{R}^n -ben;
- \mathbf{A} sorvektorai lineárisan függetlenek;
- \mathbf{A} sorvektorai bázist alkotnak \mathbb{R}^n -ben;
- $r(\mathbf{A}) = n$.

Szingularitás

Tétel

- \mathbf{A} szinguláris (azaz nem invertálható);
- \mathbf{A} oszlopvektorai lineárisan összefüggők;
- az \mathbf{A} oszlopvektorai által kifeszített altér dimenziója kisebb n -nél;
- \mathbf{A} sorvektorai lineárisan összefüggők;
- az \mathbf{A} sorvektorai által kifeszített altér dimenziója kisebb n -nél;
- \mathbf{A} bármely lépcsős alakjának (így redukált lépcsős alakjának is) van zérus sora;
- $r(\mathbf{A}) < n$.

Báziscsere

T $B = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$ és $C = \{\mathbf{c}_1, \mathbf{c}_2, \dots, \mathbf{c}_n\}$ az \mathbf{R}^n két bázisa.
Ekkor $\mathbf{X}_{C \leftarrow B}^{-1} = \mathbf{Y}_{B \leftarrow C}$, azaz $\mathbf{X}_{C \leftarrow B} \mathbf{Y}_{B \leftarrow C} = \mathbf{I}_n$.

P \mathbb{R}^3 egy $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3\}$ bázisában: $\mathbf{i} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}_B$, $\mathbf{j} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}_B$, $\mathbf{k} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}_B$.

Írjuk fel \mathcal{B} bázisvektorainak standard bázisbeli koordinátás alakját!

M A $\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}$ áttérés mátrixa, azaz

$$\mathbf{X}_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}.$$

Az inverz oszlopvektorai adják a \mathcal{B} vektorainak \mathcal{E} -beli alakját.

$$\mathbf{Y}_{\mathcal{E} \leftarrow \mathcal{B}} = \mathbf{X}_{\mathcal{B} \leftarrow \mathcal{E}}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

Speciális mátrixok

- D** A diagonális mátrixok sorainak permutációjával kapott mátrixot **kígyónak** (más néven **transzverzálisnak**) nevezzük, speciálisan az egységmátrixból ugyanígy kapott mátrixot **permutáló mátrixnak** (más néven **permutációmátrixnak**) hívjuk.
- Á** Bármely két azonos méretű permutáló mátrix szorzata és egy permutáló mátrix bármely egész kitevős hatványa permutáló mátrix.
- Á** Permutáló mátrix inverze megegyezik a transzponáltjával, azaz ha \mathbf{P} permutáló mátrix, akkor

$$\mathbf{P}^{-1} = \mathbf{P}^T.$$

$$\mathbf{P} \mathbf{P}^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Speciális mátrixok

- Á Felső háromszögmátrixok összege, szorzata, és invertálható felső háromszögmátrix inverze felső háromszögmátrix. Analóg tétel igaz az alsó háromszögmátrixokra is. Egy háromszögmátrix pontosan akkor invertálható, ha főátlóbeli elemeinek egyike sem zérus.
- Á Szimmetrikus mátrixok összege, skalárszorosa, inverze szimmetrikus. Ferdén szimmetrikus mátrixok összege, skalárszorosa, inverze ferdén szimmetrikus.
- Á Minden négyzetes mátrix előáll egy szimmetrikus és egy ferdén szimmetrikus mátrix összegeként:
$$\mathbf{A} = \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} + \mathbf{A}^T)}_{\text{szimmetrikus}} + \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} - \mathbf{A}^T)}_{\text{ferdén szimm.}}$$
- Á Az $\mathbf{A}^T\mathbf{A}$ és az $\mathbf{A}\mathbf{A}^T$ mátrixok tetszőleges \mathbf{A} mátrix esetén szimmetrikusak.

Gyorsszorzás – Strassen-formulák

Á Legyen \mathbf{A} , \mathbf{B} és \mathbf{C} is 2×2 -es. A $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$ szorzás elvégezhető a következő formulákkal:

$$d_1 = (a_{11} + a_{22})(b_{11} + b_{22}) \qquad c_{11} = d_1 + d_4 - d_5 + d_7$$

$$d_2 = (a_{21} + a_{22})b_{11} \qquad c_{21} = d_2 + d_4$$

$$d_3 = a_{11}(b_{12} - b_{22}) \qquad c_{12} = d_3 + d_5$$

$$d_4 = a_{22}(-b_{11} + b_{21}) \qquad c_{22} = d_1 + d_3 - d_2 + d_6$$

$$d_5 = (a_{11} + a_{12})b_{22}$$

$$d_6 = (-a_{11} + a_{21})(b_{11} + b_{12})$$

$$d_7 = (a_{12} - a_{22})(b_{21} + b_{22})$$

m A standard mátrixszorzás műveletigénye $2n^3 - n^2$ (n^3 szorzás, $n^3 - n^2$ összeadás), ennek blokkmátrixokra rekurzívan $cn^{\log_2 7} \leq cn^{2.81}$.

m $cn^{2.376}$ (Coppersmith és Winograd, 1990)

m Lebegőpontos számokra numerikusan instabil

1 Mátrixműveletek

- Elemenkénti mátrixműveletek
- Mátrixszorzás
- Blokkmátrixok
- Mátrixszorzás alkalmazásai
- Bázisfelbontás
- Elemi mátrixok
- Vektorokra particionált mátrixok

2 Műveleti tulajdonságok

- Alapműveletek
- Inverz
- Műveletek speciális mátrixokkal
- LU-felbontás

LU-felbontás

D $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$ **LU-felbontás**, ha \mathbf{L} alsó egység háromszögmátrix, \mathbf{U} felső háromszögmátrix.

m nincs mindig:
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ a & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b & c \\ 0 & d \end{bmatrix}$$

m Invertálható mátrixra egyértelmű, különben nem feltétlenül:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & a & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

m Mátrixinvertálás LU-felbontással: $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$, azaz $\mathbf{LUX} = \mathbf{I}$ megoldása:

$$\mathbf{AX} = \mathbf{I} \iff \mathbf{LY} = \mathbf{I}, \mathbf{UX} = \mathbf{Y}.$$

LU memóriahasználata

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ \mathbf{1/4} & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 0 & 7/4 & 7/2 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{1/2} & 1 & 0 \\ \mathbf{1/4} & \mathbf{1/2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & 7/2 & 0 \\ 0 & 0 & 7/2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ 2.00 & 4.00 & 1.00 \\ 1.00 & 2.00 & 4.00 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ 1.00 & 2.00 & 4.00 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ \mathbf{0.25} & 1.75 & 3.50 \end{bmatrix}$$

 \Downarrow

$$\begin{bmatrix} 4.00 & 1.00 & 2.00 \\ \mathbf{0.50} & 3.50 & 0.00 \\ \mathbf{0.25} & \mathbf{0.50} & 3.50 \end{bmatrix}$$

PLU-felbontás

D $PA = LU$, azaz $A = P^T LU$, P permutáló.

m nem csak négyzet alakúakra értelmezhető

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

m Egyenletrendszer megoldása PLU-val: $Ax = b \iff PAx = Pb \iff LUx = Pb \iff Ly = Pb$ és $Ux = y$

PLU

$$\begin{array}{l} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ -1/4 & 4 & 2 & -5 & 3 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \end{bmatrix} \\
 \\
 \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 4 \\ 1 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 3 \\ 2 \\ 4 \\ 1 \end{array} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 1/4 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 3/4 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \\
 \\
 \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 6 & 1 & -7 & 4 \\ 1 & 4 & 4 & -7 & 5 \\ 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 8 & 6 & -8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1 & 0 & 0 \\ 3/4 & 0 & 1 & 0 \\ -1/4 & 2/3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -8 & 4 & 8 & -4 \\ 0 & 6 & 3 & -9 & 6 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} .
 \end{array}$$